## 23/11/2010 - COMPITO DI TEORIA DEI SISTEMI

Esercizio 1. Disegnare i diagrammi di Bode della seguente funzione di trasferimento:

$$W(s) = \frac{s - 20}{s(s+10)^2}$$

Si ponga il sistema in controreazione unitaria, con un guadagno variabile K in catena aperta. Si discuta la stabilità asintotica del sistema a ciclo chiuso e si calcoli il numero di poli a parte reale positiva al variare di  $K \in \mathbb{R}$  utilizzando il criterio di Nyquist.

Facoltativo: verificare il risultato utilizzando il criterio di Routh.

Esercizio 2. Si consideri il seguente sistema lineare stazionario a tempo continuo:

$$\begin{cases} \dot{x}(t) = Ax(t) + Bu(t), \\ y(t) = Cx(t), \end{cases} A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -2 \end{bmatrix}.$$

- i) Discutere le proprietá dei modi naturali;
- ii) calcolare per quali valori dello stato iniziale x(0) l'evoluzione libera del sistema è:  $y_{lib}(t) = e^t \cos(t)$ ;
- iii) calcolare la funzione di trasferimento e la risposta del sistema al gradino unitario.

Esercizio 3. Data la matrice

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 & -1 \end{bmatrix},$$

- i) Trovare un'opportuna trasformazione di coordinate che trasformi la matrice A in una matrice diagonale a blocchi di Jordan;
- ii) calcolare l'esponenziale di matrice  $e^{At}$ .

Esercizio 4. Sia dato il seguente sistema lineare a tempo continuo stazionario rappresentato dalle matrici

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \qquad B = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} \qquad C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 & 0 \end{bmatrix}$$

i) Discutere le proprietà strutturali del sistema; in particolar modo si dica (motivando la risposta) se i seguenti vettori dello spazio di stato sono raggiungibili e/o osservabili:

$$x_1 = [1 \ 0 \ 0 \ 0]^T, \qquad x_2 = [0 \ 1 \ 0 \ 0]^T \qquad x_3 = [0 \ 0 \ 1 \ 0]^T, \qquad x_4 = [0 \ 0 \ 0 \ 1]^T, \qquad x_5 = [1 \ 0 \ 1 \ 0]^T$$

- ii) si determini un cambio di coordinate che decomponga lo spazio di stato nello spazio degli stati raggiungibili e non raggiungibili;
- iii) si determini un cambio di coordinate che decomponga lo spazio di stato nello spazio degli stati osservabili
- iv) si determini un cambiamento di coordinate che decomponga il sistema in forma canonica di Kalman, se ne individui la rappresentazione in forma minima e se ne calcoli la funzione di trasferimento.

NB:

- Gli studenti di "Teoria dei Sistemi (9 CFU)" svolgano i punti 1), 2), 4-i)
- Gli studenti di "Teoria dei Sistemi I (6 CFU)" svolgano i punti 1), 2)
- Gli studenti di "Teoria dei Sistemi II (6 CFU)" svolgano i punti 3), 4)