

GEOMETRIA A - ESERCIZI (7^a, 8^a SETTIMANA)

1. Sia $\mathcal{A} := \{A \in M_3(\mathbb{R}) \mid A = -{}^tA\}$ lo spazio vettoriale delle matrici 3×3 antisimmetriche. Sia $F : \mathbb{R}[x]_{\leq 2} \rightarrow \mathcal{A}$ l'applicazione lineare così definita

$$F(a + bx + cx^2) = \begin{pmatrix} 0 & a + b - c & a + c \\ -a - b + c & 0 & 2a - b + 4c \\ -a - c & -2a + b - 4c & 0 \end{pmatrix}$$

- (a) Scrivere la matrice associata a F nelle basi canoniche di $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ e \mathcal{A} , rispettivamente.
 (b) Determinare una base per il nucleo e per l'immagine di F , rispettivamente.
 (c) Determinare, se esistono, i polinomi di $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ la cui immagine tramite F è la

matrice $\begin{pmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 7 \\ -2 & -7 & 0 \end{pmatrix}$.

2. Si consideri lo spazio \mathbb{R}^3 con la base canonica $\{e_1, e_2, e_3\}$.
 (a) Determinare tutti gli endomorfismi non iniettivi $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ avente un autovalore $\lambda = 1$ con relativo autovettore $v = (1, 0, 1)$ e tali che $F(e_1 - e_3) = e_1 + e_2 - e_3$.
 (b) Tra gli endomorfismi trovati in (a) determinare, se esistono, quelli diagonalizzabili.
 3. Sia $\mathcal{D} \subset M_3(\mathbb{R})$ lo spazio vettoriale delle matrici 3×3 diagonali. Sia $F : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ l'applicazione lineare così definita

$$F\left(\begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & c \end{pmatrix}\right) = a + b + (b + c)x + (c - a)x^2$$

- (a) Determinare una base per il nucleo e per l'immagine di F , rispettivamente.
 (b) Scrivere la matrice associata a F nelle basi canoniche di \mathcal{D} e $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$, rispettivamente.
 (c) Determinare la matrice $M_{\mathbf{v} \leftarrow \mathbf{b}}(F)$, dove $\mathbf{v} = \{1 + x - x^2, -1 + x^2, x + x^2\}$

e $\mathbf{b} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \right\}$.

4. Sia $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$ e sia $f : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$ l'applicazione lineare così definita

$$f(A) = BA$$

- (a) Scrivere la matrice associata a f rispetto alla base canonica.
 (b) Sia U il sottospazio generato dalle matrici I_2 e B . Verificare che $f(U) = U$.
 (c) Dopo aver verificato che l'insieme $\{I_2, B\}$ è linearmente indipendente, completarlo a una base per $M_2(\mathbb{R})$.

5. Sia $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'endomorfismo la cui matrice rispetto alla base \mathbf{v} è $M_{\mathbf{v}}(F) =$
- $$\begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ -1 & 4 & -1 \\ 2 & 3 & 0 \end{pmatrix}$$
- dove $\mathbf{v} = \{v_1 = (1, 2, 2), v_2 = (2, 1, -2), v_3 = (2, -2, 1)\}$.
- (a) Scrivere la matrice associata a F nella base canonica.
 (b) Dire, giustificando la risposta, se F è iniettiva e/o suriettiva.

6. Sia $\mathcal{S} \subset M_2(\mathbb{R})$ lo spazio vettoriale delle matrici simmetriche 2×2 . Sia $F : \mathcal{S} \rightarrow \mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ l'applicazione lineare così definita

$$F\left(\begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}\right) = a + b + (a + 2b + c)x + (a - c)x^2$$

- (a) Determinare una base per il nucleo e per l'immagine di F , rispettivamente.
 (b) Scrivere la matrice associata a F nelle basi canoniche di \mathcal{S} e $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$, rispettivamente.
 (c) Determinare l'insieme $F^{-1}(p(x))$, dove $p(x) = 2 + x - x^2$, ovvero trovare la controimmagine del polinomio $p(x)$.
7. Si consideri l'endomorfismo $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ avente come nucleo il sottospazio generato dai vettori $v_1 = (1, 1, 1)$ e $v_2 = (0, 1, 1)$ e tale che $F(v_3) = e_1 + 2e_2 + 3e_3$, dove $\{e_1, e_2, e_3\}$ è la base canonica di \mathbb{R}^3 e $v_3 = (1, 0, -1)$.
- (a) Scrivere la matrice A associata all'endomorfismo F nella base canonica.
 (b) Trovare una base per l'immagine di F .
 (c) Dopo aver stabilito che i vettori $\{v_1, v_2, v_3\}$ sono una base per \mathbb{R}^3 , scrivere la matrice del cambio di coordinate dalla base canonica alla base $\{v_1, v_2, v_3\}$.
8. Sia $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare la cui matrice rispetto alla base canonica è

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ k & k+1 & 1 \\ -1 & 2 & k \end{pmatrix}$$

- (a) Determinare $N(F)$, $Im(F)$ e una loro base al variare di $k \in \mathbb{R}$.
 (b) Dire se esistono valori del parametro $k \in \mathbb{R}$ per i quali $Im(F)$ sia isomorfo a $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$.
9. Sia $W \subset \mathbb{R}^4$ il sottospazio generato dai vettori $w_1 = (1, 0, 1, 1)$, $w_2 = (1, 0, 1, -1)$. Sia $\{e_1, e_2, e_3, e_4\}$ la base canonica di \mathbb{R}^4 e sia $F : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ un endomorfismo tale che $F(e_1) = 2e_1$, $F(e_2) = -e_2$, $N(F) = W$.
- (a) Provare che F è univocamente determinata dalle condizioni date.
 (b) Determinare la matrice associata a F nella base canonica.