

III VERIFICA DI GEOMETRIA A  
CORSO DI LAUREA IN MATEMATICA  
10 GENNAIO 2019

ESERCIZIO 1. Si consideri la quadrica  $\mathcal{Q}$  di equazione

$$x_1^2 + 3x_2^2 + 4x_2x_3 - 6x_1 + 8x_2 + 8 = 0$$

- (a) Determinare il tipo di quadrica. Se si tratta di quadrica a centro trovare le coordinate del centro.
- (b) Scrivere la forma canonica metrica di  $\mathcal{Q}$ .
- (c) Sia  $q(x_1, x_2, x_3)$  la forma quadratica associata alla quadrica  $\mathcal{Q}$ . Determinare la segnatura e la forma di Sylvester di  $q(x_1, x_2, x_3)$ .

ESERCIZIO 2. Si consideri la seguente matrice

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- (a) Scrivere una forma canonica di Jordan di  $M$ .
- (b) Trovare una base di  $\mathbb{R}^4$  rispetto alla quale la matrice  $M$  è nella forma canonica di Jordan trovata.

II VERIFICA DI GEOMETRIA A  
CORSO DI LAUREA IN MATEMATICA - CORSO DI LAUREA IN FISICA  
10 DICEMBRE 2018

ESERCIZIO 1. Si consideri lo spazio vettoriale  $\mathbb{R}^3$  con base canonica  $\{e_1, e_2, e_3\}$ . Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione lineare definita dalle seguenti condizioni:

- $f$  ha un autovalore  $\lambda = 3$  con relativo autovettore  $v = e_1 - e_2$ ,
  - $f(u) = e_1 - 3e_2 + e_3$  e  $f^2(u) = -3e_1 + e_2 + e_3$  con  $u = e_1 - e_2 + e_3$ .
- (a) Scrivere la matrice associata a  $f$  nella base canonica.  
(b) Stabilire se  $f$  è diagonalizzabile. In caso di risposta positiva trovare una matrice invertibile  $C$  tale che base  $C^{-1}AC$  sia una matrice diagonale.

ESERCIZIO 2. Si consideri lo spazio  $M_2(\mathbb{R})$  munito del seguente prodotto scalare

$$\langle A, B \rangle := \text{Tr}({}^tB \cdot A).$$

- (a) Dire se la seguente base di  $M_2(\mathbb{R})$ ,

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

è ortogonale. In caso contrario ortogonalizzarla.

- (b) Sia  $U$  il sottospazio di  $M_2(\mathbb{R})$  generato da  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ .

Trovare  $U^\perp$ , il complemento ortogonale di  $U$ .

- (c) Scrivere  $M = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$  come somma di un vettore di  $U$  e di un vettore di  $U^\perp$ .

ESERCIZIO 3. Nello spazio euclideo  $\mathbb{R}^2$  si considerino le rette  $r_1 : x + y - 1 = 0$  e  $r_2 : x - y + 3 = 0$ .

- (a) Scrivere l'equazione della conica  $\mathcal{C}$  tangente alla retta  $r_1$  nel punto  $P = (1, 0)$  e alla retta  $r_2$  nel punto  $Q = (-3, 0)$  e passante per il punto  $A = (1, -2)$ . Determinare il tipo di conica.  
(b) Determinare la forma canonica metrica di  $\mathcal{C}$ .  
(c) Determinare l'isometria che trasforma  $\mathcal{C}$  nella forma canonica determinata.

I VERIFICA DI GEOMETRIA A  
CORSO DI LAUREA IN MATEMATICA - CORSO DI LAUREA IN FISICA  
5 NOVEMBRE 2018

ESERCIZIO 1. Si consideri il seguente sistema di equazioni lineari

$$\begin{cases} x + hy + hz = 2h \\ hx + y + hz = 2 \\ hx + hy + z = 2h \end{cases}$$

al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .

Determinare, se esistono, valori del parametro  $h \in \mathbb{R}$ , per i quali il sistema è compatibile e in caso di sistema compatibile trovare la(e) soluzione(i) del sistema.

ESERCIZIO 2. Sia  $V = \mathbb{R}[x]_{\leq 3}$  lo spazio dei polinomi a coefficienti reali di grado al più 3 e sia

$$U = \{p(x) \in V \mid p(0) = p(-1) = 0\}.$$

- (a) Dimostrare che  $U$  è un sottospazio vettoriale di  $V$  e determinarne una base.
- (b) Sia  $W$  il sottospazio generato da  $\{x^2 - 1, x^3 - x\}$ . Calcolare la dimensione e una base di  $U \cap W$  e la dimensione e una base di  $U + W$

ESERCIZIO 3. Nello spazio euclideo  $\mathbb{R}^3$  si consideri il punto  $A = (1, -1, 1)$ .

- (a) Determinare equazioni parametriche e cartesiane della retta  $r$  passante per  $A$ , parallela al piano  $\alpha : 2x + y - z + 1 = 0$  incidente la retta  $s : x - z - 1 = y - 2z - 3 = 0$ .
- (b) Determinare l'angolo convesso tra la retta  $r$  e il piano  $\beta : x + y - z - 3 = 0$ .
- (c) Determinare la distanza del punto  $P = (1, 2, 0)$  dalla retta  $s$  e il punto  $Q \in s$  più vicino a  $P$ .