

Algoritmi e Strutture Dati

Capitolo 4

Ordinamento: Selection e Insertion Sort

Ordinamento

Dato un insieme S di n elementi presi da un dominio totalmente ordinato, ordinare S in ordine **non crescente** o **non decrescente**.

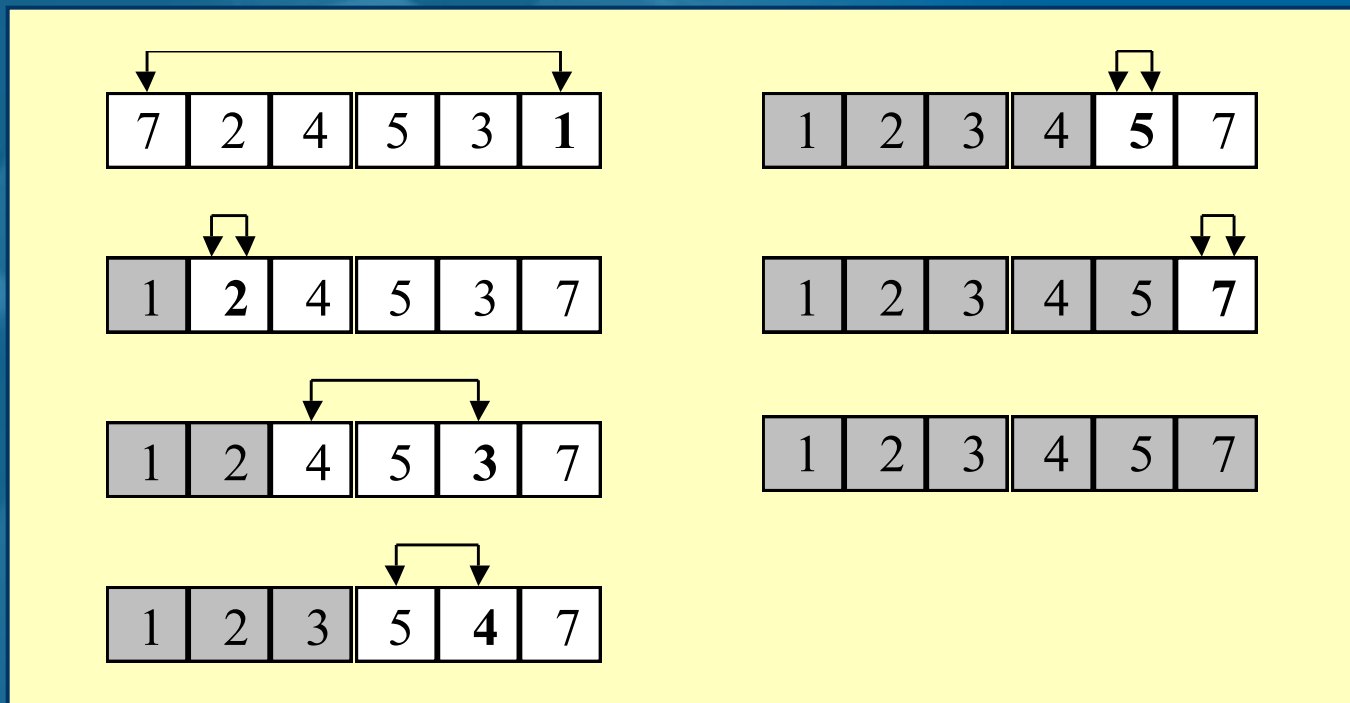
- **Esempi**: ordinare una lista di nomi alfabeticamente, o un insieme di numeri reali, o un insieme di stringhe alfanumeriche in ordine lessicografico, etc.
- **Ricorda**: È possibile effettuare ricerche in array ordinati di n elementi in tempo $O(\log n)$ (**ricerca binaria**)

Formalizzazione del problema dell'ordinamento (non decrescente)

- **Input:** una sequenza di n numeri (interi)
 $\langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle$
(NOTA: la dimensione dell'input è n)
- **Output:** una permutazione $\{1, 2, \dots, n\} \rightarrow \{i_1, i_2, \dots, i_n\}$, ovvero un riarrangiamento $\langle a_{i_1}, a_{i_2}, \dots, a_{i_n} \rangle$ della sequenza di input in modo tale che $a_{i_1} \leq a_{i_2} \leq \dots \leq a_{i_n}$

SelectionSort

Approccio incrementale: assumendo che i primi $k-1$ elementi siano ordinati e siano i $k-1$ elementi più piccoli della sequenza, estende l'ordinamento ai primi k elementi scegliendo il **minimo** degli elementi non ancora ordinati in posizione $k, k+1, \dots, n$, e mettendolo in posizione k



SelectionSort (A)

```
1.  for k=1 to n-1 do
2.      m = k
3.      for j=k+1 to n do
4.          if (A[j] < A[m]) then m=j
5.          scambia A[m] con A[k]
```

NOTA: Assumiamo che il primo elemento dell'array sia in A[1]

- Linea 1: **k** mantiene l'indice dove andrà spostato il minimo degli elementi in posizione **k**, **k+1**, ..., **n**.
- Linea 2: **m** mantiene l'indice dell'array in cui si trova il minimo corrente
- Linee 3-4: ricerca del minimo fra gli elementi A[**k**], ..., A[**n**] (**m** viene aggiornato con l'indice dell'array in cui si trova il minimo corrente)
- Linea 5: il minimo è spostato in posizione **k** (si noti che questa operazione richiede 3 operazioni elementari di assegnamento)

Correttezza

- Si dimostra facendo vedere che **alla fine** del generico passo **k** ($k=1, \dots, n-1$) si ha che : **(i)** i primi **k** elementi sono ordinati in ordine non decrescente e **(ii)** contengono i **k** elementi più piccoli dell'array
- Induzione su **k**:
 - **k=1**: Alla prima iterazione viene semplicemente selezionato l'elemento minimo dell'array \Rightarrow **(i)** e **(ii)** banalmente verificate.
 - **k>1**. All'inizio del passo **k** i primi **k-1** elementi sono ordinati e sono i **k-1** elementi più piccoli nell'array (ipotesi induttiva). Allora la tesi segue dal fatto che l'algoritmo seleziona il minimo dai restanti **n-k+1** elementi e lo mette in posizione **k**. Infatti:
 - (i)** l'elemento in posizione **k** non è mai più piccolo dei primi **k-1** elementi, che non vengono mai spostati, e quindi per l'ipotesi induttiva i primi **k** elementi sono ordinati
 - (ii)** i primi **k** elementi restano i minimi nell'array, per l'ipotesi induttiva e per come è stato scelto il **k**-esimo elemento

Complessità temporale

SelectionSort (A)

1. **for** k=1 **to** n-1 **do**
2. m = k
3. **for** j=k+1 **to** n **do**
4. **if** (A[j] < A[m]) **then** m=j
5. scambia A[m] con A[k]

- } 1 assegnamento
 - } n-k confronti
(operaz. dominante)
 - } 1 scambio
(3 assegnamenti)
- } il tutto eseguito n-1 volte

$$T(n) = \sum_{k=1}^{n-1} (n-k) = \sum_{k=1}^{n-1} k = n \cdot (n-1)/2 = \Theta(n^2) \quad (\text{conto solo le operazioni dominanti})$$

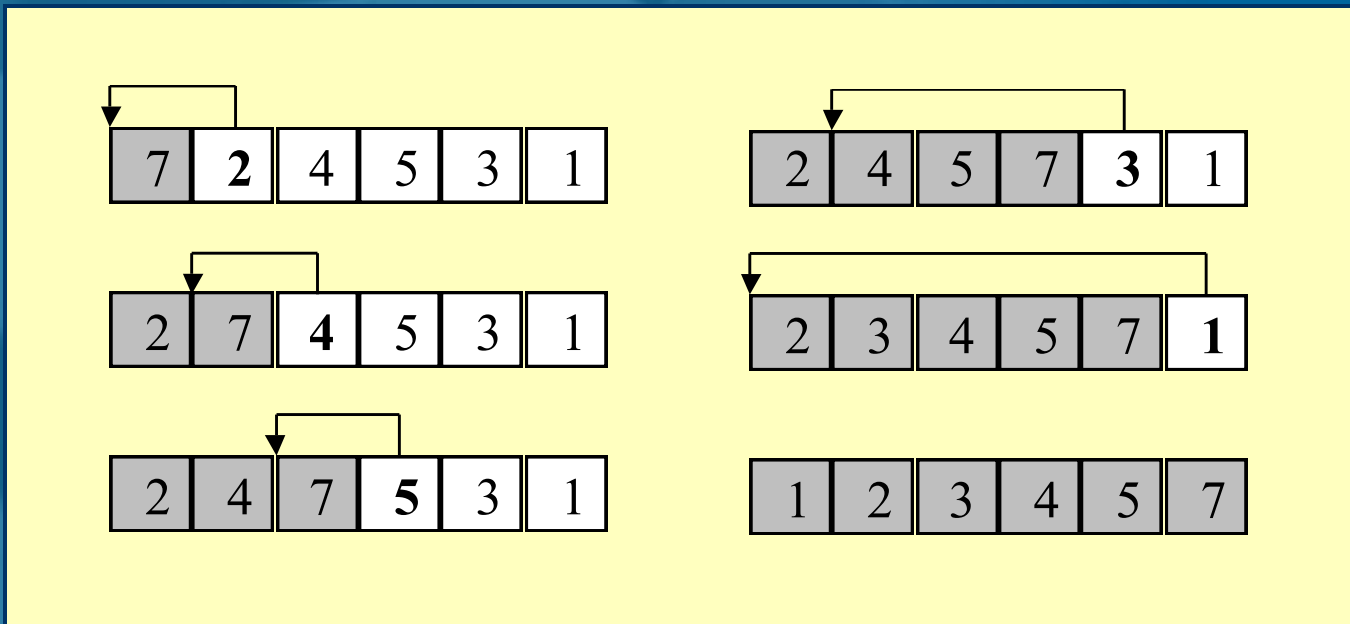
Si noti che $T(n)$ è **SEMPRE UGUALE** ad un polinomio di 2° grado in n , e quindi la notazione Θ è perfettamente **ESPRESSIVA** del valore di $T(n)$

$$\Rightarrow T_{worst}(n) = T_{best}(n) = T_{avg}(n) = \Theta(n^2)$$

Possiamo fare meglio?

InsertionSort

Approccio incrementale: assumendo che i primi k elementi siano ordinati (attenzione, non necessariamente i k elementi più piccoli della sequenza!), estende l'ordinamento ai primi $k+1$ elementi, inserendo l'elemento in posizione $k+1$ -esima nella giusta posizione rispetto ai primi k elementi



Una prima versione dell'InsertionSort

InsertionSort (A)

```
1.  for k=1 to n-1 do
2.      x = A[k+1]
3.      for j=1 to k+1 do
4.          if (A[j] > x) then break
5.      if (j < k+1) then
6.          for t=k downto j do A[t+1]= A[t]
7.          A[j]=x
```

- Linea 2: elemento $x=A[k+1]$ da inserire nella posizione che gli compete
- Linee 3 e 4: individuano la posizione j in cui va messo x
- Linee 5 e 6: se la posizione j è diversa da $k+1$, si fa spazio per inserire x , “shiftando” tutti gli elementi da j a k verso destra

Correttezza

- Si dimostra facendo vedere che **alla fine** del generico passo **k** ($k=1, \dots, n-1$) i primi **k+1** elementi sono ordinati in ordine non decrescente (si noti la differenza con il **Selection Sort**, in cui invece dovevamo far vedere che i primi **k** elementi erano i **più piccoli**)
- Induzione su **k**:
 - **k=1**: banale: si riordinano $A[1]$ e $A[2]$;
 - **k>1**: All'inizio del passo **k** i primi **k** elementi sono ordinati (ipotesi induttiva). Allora la tesi segue dal fatto che l'algoritmo inserisce $A[k+1]$ nella giusta posizione rispetto alla sequenza $A[1], \dots, A[k]$

Complessità temporale

InsertionSort (A)

```

1.  for k=1 to n-1 do
2.      x = A[k+1]
3.      for j=1 to k+1 do
4.          if (A[j] > x) then break
5.      if (j < k+1) then
6.          for t=k downto j do A[t+1]= A[t]
7.          A[j]=x
  
```

} $j^* \leq k+1$
confronti

} $k+1-j^*$
assegnamenti

k+1
oper.
(oper.
dom.)

il tutto eseguito
n-1 volte

$$T(n) = \sum_{k=1}^{n-1} (k+1) = n(n+1)/2 - 1 = \Theta(n^2) \quad (\text{conto solo le oper. dominanti})$$

$$T_{worst}(n) = T_{best}(n) = T_{avg}(n) = \Theta(n^2)$$

Possiamo fare meglio?

Una variante dell'IS più efficiente

InsertionSort2 (A)

```

1.  for k=1 to n-1 do
2.      x = A[k+1]
3.      j = k
4.      while j > 0 e A[j] > x do
5.          A[j+1] = A[j]
6.          j = j-1
7.      A[j+1] = x
  
```

$t_k \leq 2k$
 assegnam.
 (**oper. dom.**)


il tutto eseguito
n-1 volte

$$T(n) = \sum_{k=1}^{n-1} t_k \leq \sum_{k=1}^{n-1} 2k = n(n-1)$$

$$\Rightarrow T(n) = O(n^2)$$

Si noti che $T(n)$ è **AL PIÙ UGUALE** ad un polinomio di 2° grado in n , e quindi la notazione **O** è perfettamente **ESPRESSIVA** del valore di $T(n)$

Caso migliore, peggiore, medio

- Caso migliore
 - array già ordinato in ordine crescente $\Rightarrow t_k = 0$
 $\Rightarrow T_{best}(n) = \Theta(n)$ (costo del ciclo **for** esterno)
- Caso peggiore
 - array ordinato in ordine decrescente $\Rightarrow t_k = 2k$
 $\Rightarrow T_{worst}(n) = \sum_{k=1}^{n-1} 2k = \Theta(n^2)$
- Caso medio
 - L'elemento in posizione $k+1$ ha la medesima probabilità di essere inserito in ciascuna delle k posizioni che lo precedono \Rightarrow la sua posizione attesa è $k/2 \Rightarrow$ il **valore atteso** di $t_k = 2 \cdot k/2 = k$
 $\Rightarrow T_{avg}(n) = \sum_{k=1}^{n-1} k = \Theta(n^2)$ 

Legge di Murphy?

« Se qualcosa può andar male, lo farà. »

In realtà, negli algoritmi iterativi il caso medio costa spesso come il caso peggiore (asintoticamente), in quanto le strutture di controllo fondamentali di tali algoritmi sono i **cicli**, e spesso il caso medio implica l'esecuzione della **metà** delle istruzioni di un ciclo, senza quindi avere un abbattimento asintotico della complessità.

Complessità spaziale

Ricordiamo che oltre alla complessità temporale dobbiamo valutare anche la **complessità spaziale** di un algoritmo, ovvero lo spazio di memoria necessario per ospitare i dati manipolati dall'algoritmo (**input, output e memoria di lavoro**).

La complessità spaziale del Selection Sort e dell'Insertion Sort è $\Theta(n)$

Nota: Se la complessità spaziale per la **rappresentazione dell'input** di un certo algoritmo è $\Theta(g(n))$, e se tale algoritmo deve ispezionare l'**intero input** per essere corretto, allora la complessità temporale dell'algoritmo è $\Omega(g(n))$, ovviamente.

Conseguenze per il problema dell'ordinamento

La **dimensione dell'input** per il problema dell'ordinamento è $\Theta(n)$, e **qualsiasi** algoritmo che risolve il problema dell'ordinamento deve ovviamente ispezionare **tutti** i dati in ingresso per ordinarli, e quindi avrà complessità temporale $T(n)=\Omega(n)$



Tutti gli algoritmi che risolveranno il problema dell'ordinamento avranno una complessità temporale $\Omega(n)$

Nota: Si ricordi che per il problema della ricerca, la dimensione dell'input è $\Theta(n)$, ma se assumiamo che l'input è ordinato, allora non è necessario ispezionare l'intero input per trovare un certo elemento (infatti, ad esempio la ricerca binaria costa $O(\log n)$)

Riepilogo

	Caso migliore	Caso medio	Caso peggiore	T(n)	S(n)
Selection Sort	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n)$
Insertion Sort 1	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n)$
Insertion Sort 2	$\Theta(n)$	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	$O(n^2)$	$\Theta(n)$

\Rightarrow **Lower bound temporale:** $\Omega(n)$ “banale” (esplorazione input)
 \Rightarrow **Upper bound temporale:** $O(n^2)$ Insertion Sort 2

Approfondimento: Analizzare la complessità computazionale di un’ulteriore variante dell’IS in cui la fase di ricerca della giusta posizione in cui inserire un elemento viene eseguita utilizzando la **ricerca binaria**.

Esercizi di approfondimento per casa

- Illustrare l'evoluzione di **Insertion-Sort 2** applicata all'array $A = \langle 31, 41, 59, 26, 41, 58 \rangle$
- Riscrivere la procedura **Insertion-Sort 1** per ordinare in modo **non crescente**
- Riscrivere la procedura **Insertion-Sort 2** per ordinare l'array da **destra verso sinistra**

Approfondimento: Algoritmo Bubble Sort

Definizione

Sia $A = \langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle$ una sequenza di n numeri. La coppia (a_i, a_j) è chiamata **inversione** (rispetto ad un ordinamento **crescente**) se $i < j$ ed $a_i > a_j$.

L'algoritmo **Bubble Sort** risolve il problema dell'ordinamento seguendo la seguente strategia:

- ✓ 1) Si scorre la sequenza $A[1], \dots, A[n]$, eliminando inversioni contigue (in tal modo si porta il massimo degli n elementi considerati nella posizione $A[n]$);
- ✓ 2) Si scorre la sequenza $A[1], \dots, A[n-1]$, eliminando inversioni contigue (in tal modo si porta il massimo degli $n-1$ elementi considerati nella posizione $A[n-1]$);
- ✓ $n-1$) Si scorre la sequenza $A[1], A[2]$, eliminando inversioni contigue (in tal modo si porta il massimo dei due elementi considerati nella posizione $A[2]$).

Fornire un'implementazione del **Bubble Sort** che esegua esattamente i passi appena descritti, e analizzarne la complessità computazionale.