

Teoremi di dualità e condizioni di ottimalità

- ▶ Teorema di dualità debole
- ▶ Teorema di dualità forte
- ▶ Condizioni di scarto complementare

BT 4.3

Richiamo

Ricordiamo che, dato un problema in forma standard e definita la funzione

$$g(\mathbf{p}) = \min_{\mathbf{x} \geq \mathbf{0}} \mathbf{c}^T \mathbf{x} + \mathbf{p}^T (\mathbf{b} - \mathbf{A}\mathbf{x})$$

vale la seguente

Proposizione Per ogni vettore \mathbf{p} di moltiplicatori, si ha $g(\mathbf{p}) \leq z^*$

Ciò implica che il valore ottimo del problema duale

$$\max_{\mathbf{p} \in \mathbb{R}^m} g(\mathbf{p})$$

no vincoli

rappresenta una limitazione inferiore del valore ottimo primale z^* .
Mostriamo adesso che tale proprietà è vera in generale

In generale

	primale	duale	
vincoli	$\min \mathbf{c}^T \mathbf{x}$ $\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} \geq b_i, \quad i \in M_1$ $\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} \leq b_i, \quad i \in M_2$ $\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} = b_i, \quad i \in M_3$	$\max \mathbf{p}^T \mathbf{b}$ $p_i \geq 0, \quad i \in M_1$ $p_i \leq 0, \quad i \in M_2$ p_i libera, $i \in M_3$	variabili
variabili	$x_j \geq 0, \quad j \in N_1$ $x_j \leq 0, \quad j \in N_2$ x_j libera, $j \in N_3$	$\mathbf{p}^T \mathbf{A}_j \leq c_j, \quad j \in N_1$ $\mathbf{p}^T \mathbf{A}_j \geq c_j, \quad j \in N_2$ $\mathbf{p}^T \mathbf{A}_j = c_j, \quad j \in N_3$	vincoli

Dualità debole

Teorema

Data una soluzione ammissibile \mathbf{x} del problema primale (in forma generica) ed una \mathbf{p} del duale, risulta $\mathbf{p}^T \mathbf{b} \leq \mathbf{c}^T \mathbf{x}$

Dimostrazione Definiamo

$$u_i = p_i(\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} - b_i) \quad i = 1, \dots, m$$

$$v_j = (c_j - \mathbf{p}^T \mathbf{A}_j)x_j \quad j = 1, \dots, n$$

sommando:

$$\sum_{i=1}^m u_i = \mathbf{p}^T \mathbf{A} \mathbf{x} - \mathbf{p}^T \mathbf{b}; \quad \sum_{j=1}^n v_j = \mathbf{c}^T \mathbf{x} - \mathbf{p}^T \mathbf{A} \mathbf{x}$$

$$\sum_{i=1}^m u_i + \sum_{j=1}^n v_j = \mathbf{c}^T \mathbf{x} - \mathbf{p}^T \mathbf{b}$$

In generale

	primale	duale	
vincoli	$\min \mathbf{c}^T \mathbf{x}$ $\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} \geq b_i, \quad i \in M_1$ $\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} \leq b_i, \quad i \in M_2$ $\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} = b_i, \quad i \in M_3$	$\max \mathbf{p}^T \mathbf{b}$ $p_i \geq 0, \quad i \in M_1$ $p_i \leq 0, \quad i \in M_2$ p_i libera, $i \in M_3$	variabili
variabili	$x_j \geq 0, \quad j \in N_1$ $x_j \leq 0, \quad j \in N_2$ x_j libera, $j \in N_3$	$\mathbf{p}^T \mathbf{A}_j \leq c_j, \quad j \in N_1$ $\mathbf{p}^T \mathbf{A}_j \geq c_j, \quad j \in N_2$ $\mathbf{p}^T \mathbf{A}_j = c_j, \quad j \in N_3$	vincoli

Dimostrazione (cont.)

Inoltre, per costruzione, si ha:

$$\begin{aligned}u_i &= p_i(\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} - b_i) \geq 0 & i &= 1, \dots, m \\v_j &= (c_j - \mathbf{p}^T \mathbf{A}_j)x_j \geq 0 & j &= 1, \dots, n\end{aligned}$$

da cui

$$\sum_i u_i + \sum_j v_j = \mathbf{c}^T \mathbf{x} - \mathbf{p}^T \mathbf{b} \geq 0$$

cioè

$$\mathbf{p}^T \mathbf{b} \leq \mathbf{c}^T \mathbf{x}$$



Conseguenze

$$\mathbf{p}^T \mathbf{b} \leq \mathbf{c}^T \mathbf{x}$$

Corollario

- (a) se il primale è (inferiormente) illimitato, allora il duale è inammissibile
- (b) se il duale è (superiormente) illimitato, allora il primale è inammissibile

casi possibili per la coppia di problemi **primale-duale**:

	Ottimo finito	Illimitato	Inammissibile
Ottimo finito		NO	
Illimitato	NO	NO	SI
Inammissibile		SI	

Conseguenze

$$\mathbf{p}^T \mathbf{b} \leq \mathbf{c}^T \mathbf{x}$$

Corollario

Sia $\bar{\mathbf{x}}$ una soluzione ammissibile per il problema primale e $\bar{\mathbf{p}}$ una soluzione ammissibile per il problema duale. Se $\bar{\mathbf{p}}^T \mathbf{b} = \mathbf{c}^T \bar{\mathbf{x}}$ allora $\bar{\mathbf{x}}$ e $\bar{\mathbf{p}}$ sono soluzioni ottime per i rispettivi problemi.

Dimostrazione È immediato osservare che

$$\begin{aligned} \mathbf{c}^T \mathbf{x} &\geq \bar{\mathbf{p}}^T \mathbf{b} = \mathbf{c}^T \bar{\mathbf{x}} \text{ implica l'ottimalità di } \bar{\mathbf{x}} \\ \mathbf{p}^T \mathbf{b} &\leq \mathbf{c}^T \bar{\mathbf{x}} = \bar{\mathbf{p}}^T \mathbf{b} \text{ implica l'ottimalità di } \bar{\mathbf{p}} \end{aligned}$$



Dualità forte

Teorema

Se un problema di PL ha una soluzione ottima anche il suo duale ce l'ha e i rispettivi valori coincidono

Dimostrazione (forma standard)

Consideriamo un problema

$$\begin{aligned} \min \mathbf{c}^T \mathbf{x} \\ \text{s.t. } \mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b} \\ \mathbf{x} \geq \mathbf{0} \end{aligned}$$

Applicando il metodo del simplesso (con una regola anticiclaggio), si calcola una soluzione ottima \mathbf{x}^* associata alla base \mathbf{B} . Alla terminazione **Test_Opt** \rightarrow *true*:

$$\mathbf{c}^T - \mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1} \mathbf{A} \geq \mathbf{0}^T$$

Dimostrazione (cont.)

Definiamo il vettore di moltiplicatori $\mathbf{p}^T = \mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1}$: la condizione di ottimalità equivale a $\mathbf{p}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T$, cioè, \mathbf{p} è una soluzione ammissibile del problema duale

$$\begin{aligned} \max \mathbf{p}^T \mathbf{b} \\ \text{s.t.} \\ \mathbf{p}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T \end{aligned}$$

ed inoltre si ha:

$$\mathbf{p}^T \mathbf{b} = \mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1} \mathbf{b} = \mathbf{c}_B^T \mathbf{x}_B^* = \mathbf{c}^T \mathbf{x}^*$$

quindi, per il corollario precedente, \mathbf{p} è una soluzione ottima del problema duale e i due valori ottimi coincidono □

Conseguenze

Indicando con \mathbf{p}^* la soluzione ottima del problema duale, il teorema di dualità forte afferma che

$$(\mathbf{p}^*)^T \mathbf{b} = \mathbf{c}^T \mathbf{x}^*$$

Corollario Casi possibili per la coppia di problemi primale-duale:

	Ottimo finito	Illimitato	Inammissibile
Ottimo finito	SI	NO	NO
Illimitato	NO	NO	SI
Inammissibile	NO	SI	-

Conseguenze

Infine, esistono problemi di PL per cui sia il primale che il duale sono inammissibili.

Esercizio Dato il problema primale:

$$\min x_1 + 2x_2$$

$$x_1 + x_2 = 1$$

$$2x_1 + 2x_2 = 3$$

$$x_1 \geq 0$$

$$x_2 \leq 0$$

scrivere il suo duale e verificare che sono entrambi inammissibili

Condizioni di scarto complementare

Teorema

Siano \mathbf{x} e \mathbf{p} soluzioni ammissibili risp. per il problema primale e duale. Esse sono **ottime se e solo se**

$$p_i(\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} - b_i) = 0, \quad i = 1, \dots, m \quad (1)$$

$$(c_j - \mathbf{p}^T \mathbf{A}_j)x_j = 0, \quad j = 1, \dots, n \quad (2)$$

Dimostrazione Nella dimostrazione della dualità debole abbiamo definito

$$u_i = p_i(\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} - b_i) \quad i = 1, \dots, m$$

$$v_j = (c_j - \mathbf{p}^T \mathbf{A}_j)x_j \quad j = 1, \dots, n$$

ed osservato che, per costruzione, $u_i \geq 0$, $v_j \geq 0$

Condizioni di scarto complementare

Inoltre,

$$\sum_i u_i + \sum_j v_j = \mathbf{c}^T \mathbf{x} - \mathbf{p}^T \mathbf{b}$$

Quindi, se \mathbf{x} e \mathbf{p} sono ottime, per il teorema della dualità forte, si ha $\mathbf{c}^T \mathbf{x} - \mathbf{p}^T \mathbf{b} = 0$, cioè

$$u_i = v_j = 0, \quad i = 1, \dots, m; j = 1, \dots, n$$

Viceversa, se $u_i = v_j = 0$ per ogni i, j , si ha $\mathbf{c}^T \mathbf{x} - \mathbf{p}^T \mathbf{b} = 0$ che implica \mathbf{x} e \mathbf{p} soluzioni ottime. □

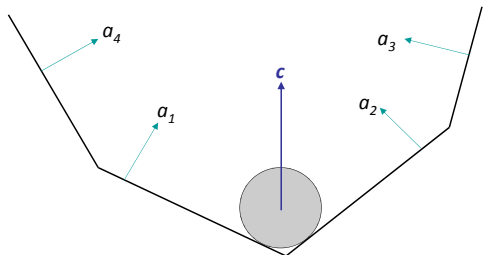
Condizioni di scarto complementare

$$\begin{aligned} p_i(\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} - b_i) &= 0, & i &= 1, \dots, m \\ (c_j - \mathbf{p}^T \mathbf{A}_j)x_j &= 0, & j &= 1, \dots, n \end{aligned}$$

- ▶ la prima condizione è sempre verificata se il problema è in forma standard
- ▶ in caso contrario, per un vincolo $\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} \geq b_i$, la variabile duale p_i deve essere nulla se il vincolo non è attivo in \mathbf{x}
- ▶ intuitivamente, un vincolo non attivo può essere rimosso senza cambiare il valore ottimo. Quindi, il "prezzo" duale di quel vincolo rimane a zero

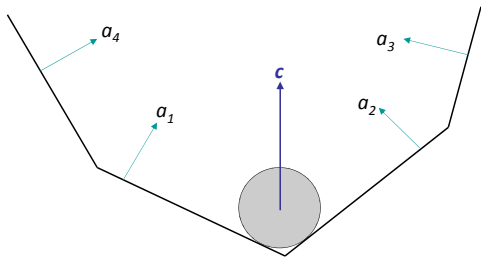
Interpretazione fisica

- ▶ Una sfera solida giace in un contenitore poliedrale descritto da disuguaglianze $\mathbf{a}^T \mathbf{x} \geq b_i$
- ▶ soggetta alla forza di gravità, la sfera raggiunge il punto di minima energia potenziale \mathbf{x}^*
- ▶ possiamo immaginare il punto di equilibrio \mathbf{x}^* come la soluzione ottima di un problema di PL



$$\begin{aligned} & \min \mathbf{c}^T \mathbf{x} \\ \text{s.t.} & \\ & \mathbf{a}_i^T \mathbf{x} \geq b_i, \forall i \end{aligned}$$

Interpretazione fisica



$$\begin{aligned} & \min \mathbf{c}^T \mathbf{x} \\ \text{s.t.} & \\ & \mathbf{a}_i^T \mathbf{x} \geq b_i, \forall i \end{aligned}$$

Interpretazione fisica

all'equilibrio, la forza di gravità è bilanciata dalle spinte delle pareti, ortogonali alle stesse, cioè allineate ai vettori \mathbf{a}_i .
Quindi, si ha

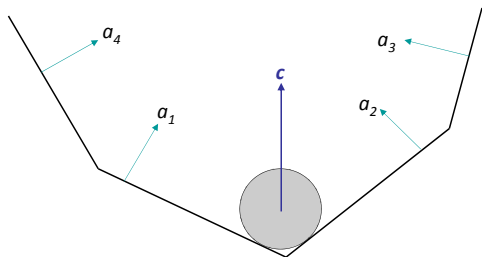
$$\mathbf{c} = \sum_i p_i \mathbf{a}_i$$

con p_i moltiplicatori non negativi.

In altre parole \mathbf{p} è soluzione ammissibile del problema duale

$$\begin{aligned} \max \mathbf{p}^T \mathbf{b} \\ \mathbf{p}^T \mathbf{A} &= \mathbf{c}^T \\ \mathbf{p} &\geq \mathbf{0} \end{aligned}$$

Interpretazione fisica



primale

$$\min \mathbf{c}^T \mathbf{x}$$

s.t.

$$\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} \geq b_i, \forall i$$

duale

$$\max \mathbf{p}^T \mathbf{b}$$

s.t.

$$\mathbf{p}^T \mathbf{A} = \mathbf{c}^T$$

$$\mathbf{p} \geq \mathbf{0}$$

Interpretazione fisica

Inoltre:

- ▶ per le pareti che non toccano la sfera si ha $p_i = 0$
- ▶ per le pareti che toccano la sfera si ha $\mathbf{a}_i^T \mathbf{x} = b_i$

e quindi

$$p_i(\mathbf{a}_i^T \mathbf{x}^* - b_i) = 0$$

Di conseguenza, vale la relazione

$$\mathbf{p}^T \mathbf{b} = \sum_i p_i b_i = \sum_i p_i \mathbf{a}_i^T \mathbf{x}^* = \mathbf{c}^T \mathbf{x}^*$$

In altri termini, il vettore \mathbf{p} è soluzione ottima del problema duale

Applicazione: calcolo di una soluzione ottima duale

Se il primale è in forma standard ed è nota una sba ottima e **non degenere** le condizioni di scarto complementare individuano un'unica soluzione ottima per il duale.

Esempio

primale:

$$\min 13x_1 + 10x_2 + 6x_3$$

s.t.

$$5x_1 + x_2 + 3x_3 = 8$$

$$3x_1 + x_2 = 3$$

$$x_1, x_2, x_3 \geq 0$$

duale:

$$\max 8p_1 + 3p_2$$

s.t.

$$5p_1 + 3p_2 \leq 13$$

$$p_1 + p_2 \leq 10$$

$$3p_1 \leq 6$$

Applicazione: calcolo di una soluzione ottima duale

- ▶ $\mathbf{x}^* = (1, 0, 1)$ è una sba ottima e non degenere del problema primale
- ▶ la condizione $p_i(\mathbf{a}_i^T \mathbf{x}^* - b_i) = 0$ è verificata (forma standard)
- ▶ la condizione $(c_j - \mathbf{p}^T \mathbf{A}_j)x_j^* = 0$ è soddisfatta per $j = 2$, essendo $x_2^* = 0$;
- ▶ per $j = 1, 3$ deve essere:

$$5p_1 + 3p_2 = 13$$

$$3p_1 = 6$$

- ▶ da queste condizioni ricaviamo $p_1^* = 2, p_2^* = 1$
- ▶ questa è una soluzione ammissibile per il problema duale di valore 19, lo stesso della soluzione \mathbf{x}^* del problema primale

Applicazione: calcolo di una soluzione ottima duale

Interpretiamo il risultato in generale: la soluzione \mathbf{x}^* è la sba

associata alla base $\mathbf{B} = [\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_3] = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$

dato che la base è non degenera, la condizione $(c_j - \mathbf{p}^T \mathbf{A}_j)x_j^* = 0$ equivale ad imporre $c_j = \mathbf{p}^T \mathbf{A}_j$ se $j \in \{B(1), \dots, B(m)\}$, cioè $\mathbf{p}^T \mathbf{B} = \mathbf{c}_B^T$

data la non singolarità della matrice \mathbf{B} questo sistema lineare ha un'unica soluzione $\mathbf{p}^T = \mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1}$

nell'esempio infatti $\mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1} = (13 \quad 6) \begin{pmatrix} 0 & 1/3 \\ 1/3 & -5/9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$