

# Metodo del simplesso duale

- ▶ analisi duale del metodo del simplesso
- ▶ metodo del simplesso duale

Fi 4.6, 4.7

# Metodo del Simplexso (forma matriciale)

Input:  $\mathbf{A}, \mathbf{b}, \mathbf{c}, \mathbf{B} = [\mathbf{A}_{B(1)}, \dots, \mathbf{A}_{B(m)}]$  (base ammissibile iniziale)

Output:  $\mathbf{x}$  sol. ottima **OR**  $illim = true$

---

INIT.  $illim := false, opt := false$

MAIN LOOP **while** ( $illim = false$  **and**  $opt = false$ )  
calcola  $\mathbf{B}^{-1}$

$\text{Test\_Opt}(\mathbf{B}^{-1}) \rightarrow \bar{\mathbf{c}}, opt$

**if** ( $opt = true$ ) **then return**  $\begin{bmatrix} \mathbf{x}_B \\ \mathbf{x}_F \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}^{-1}\mathbf{b} \\ \mathbf{0} \end{bmatrix}$

**VAR. IN** **else** scegli  $h \notin \{B(1), \dots, B(m)\}$  con  $\bar{c}_h < 0$

$\text{Test\_Illim}(\mathbf{B}^{-1}, h) \rightarrow \bar{\mathbf{A}}_h, illim$

**if** ( $illim = true$ ) **then** "STOP: prob. illimitato"  
**else**

**VAR. OUT** calcola  $t := \arg \min_{i \in \{1, \dots, m\}} \{\bar{b}_i / \bar{a}_{ih} : \bar{a}_{ih} > 0\}$

**UPDATE B**  $B(t) := h$

**END LOOP** **end\_while**

# Test di ottimalità

## Test\_Opt

Input:  $\mathbf{B}^{-1}$

Output:  $\bar{\mathbf{c}}, opt \in \{true, false\}$

---

INIT.  $opt := false$

calcola  $\mathbf{u}^T = \mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1}$

$\bar{\mathbf{c}}_F^T := \mathbf{c}_F^T - \mathbf{u}^T F$

TEST **if**  $\bar{\mathbf{c}}_F \geq \mathbf{0}$  **then**  $opt := true$

## Condizioni di ottimalità: forma standard

Il metodo del Simplex si applica a problemi in forma standard, quindi le condizioni di ottimalità per una coppia primale-duale di vettori  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ ,  $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^m$  sono:

$$(i) \quad \mathbf{Ax} = \mathbf{b}, \mathbf{x} \geq \mathbf{0} \quad (\text{ammissibilità primale})$$

$$(ii) \quad \mathbf{u}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T \quad (\text{ammissibilità duale})$$

$$(iii) \quad (\mathbf{c}^T - \mathbf{u}^T \mathbf{A})\mathbf{x} = 0 \quad (\text{scarto complementare})$$

Infatti, l'altra condizione di scarto complementare  $\mathbf{u}^T(\mathbf{Ax} - \mathbf{b}) = 0$  è sempre verificata

## Condizioni di ottimalità: forma standard

I vettori  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ ,  $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^m$  sono soluzioni ottime rispettivamente per il problema primale e duale se:

$$(i) \quad \mathbf{Ax} = \mathbf{b}, \mathbf{x} \geq \mathbf{0} \quad (\text{ammissibilità primale})$$

$$(ii) \quad \mathbf{u}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T \quad (\text{ammissibilità duale})$$

$$(iii) \quad (\mathbf{c}^T - \mathbf{u}^T \mathbf{A})\mathbf{x} = 0 \quad (\text{scarto complementare})$$

## Analisi del metodo del simplesso

Alla generica iterazione, il metodo del simplesso calcola i vettori:

$$\mathbf{x} = (\mathbf{B}^{-1}\mathbf{b}, \mathbf{0}) \geq \mathbf{0}$$

$$\mathbf{u}^T = \mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1}$$

$$\bar{\mathbf{c}}^T = \mathbf{c}^T - \mathbf{u}^T \mathbf{A}$$

e si arresta quando  $\bar{\mathbf{c}} \geq \mathbf{0}$ . Si ha che:

- ▶ la sba corrente  $\mathbf{x}$  è ammissibile per il problema primale: *(i)* è soddisfatta
- ▶  $(\mathbf{c}^T - \mathbf{u}^T \mathbf{A})\mathbf{x} = (\mathbf{c}_B^T - \mathbf{u}^T \mathbf{B})\mathbf{x}_B + (\mathbf{c}_F^T - \mathbf{u}^T \mathbf{F})\mathbf{x}_F = 0$ : la condizione di scarto complementare *(iii)* è soddisfatta

## Condizioni di ottimalità: forma standard

I vettori  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ ,  $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^m$  sono soluzioni ottime rispettivamente per il problema primale e duale se:

$$(i) \quad \mathbf{Ax} = \mathbf{b}, \mathbf{x} \geq \mathbf{0} \quad (\text{ammissibilità primale})$$

$$(ii) \quad \mathbf{u}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T \quad (\text{ammissibilità duale})$$

$$(iii) \quad (\mathbf{c}^T - \mathbf{u}^T \mathbf{A})\mathbf{x} = 0 \quad (\text{scarto complementare})$$

## Analisi del metodo del simplesso

- ▶ al contrario, la condizione (ii) è soddisfatta solo quando  $\bar{\mathbf{c}}^T = \mathbf{c}^T - \mathbf{u}^T \mathbf{A} \geq \mathbf{0}$ , cioè quando **Test\_Opt**  $\rightarrow$  *true* e il metodo si arresta

quindi, alla generica iterazione, il vettore  $\mathbf{u}^T = \mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1}$  **non è una soluzione ammissibile del problema duale**, mentre lo diventa alla terminazione



## Metodo del simplesso duale

(i)  $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}, \mathbf{x} \geq \mathbf{0}$  (ammissibilità primale)

(ii)  $\mathbf{u}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{c}^T$  (ammissibilità duale)

(iii)  $(\mathbf{c}^T - \mathbf{u}^T \mathbf{A})\mathbf{x} = 0$  (scarto complementare)

Sviluppiamo un nuovo algoritmo che rovescia il punto di vista, cioè mantiene  $\mathbf{x}$  e  $\mathbf{u}$  tali da soddisfare sempre le condizioni (ii) e (iii), mentre la (i) solo alla terminazione.

Quindi,  $\mathbf{x}$  è una soluzione di base NON ammissibile durante l'esecuzione e il metodo si arresta quando ne certifica l'ammissibilità

Si applica al problema primale  $\{\min \mathbf{c}^T \mathbf{x} : \mathbf{Ax} = \mathbf{b}; \mathbf{x} \geq \mathbf{0}\}$

# Metodo del simplesso duale (implementazione tableau)

Richiede un tableau iniziale in forma canonica del tipo:

$x_1$	$\cdots$	$x_t$	$\cdots$	$x_m$	$x_{m+1}$	$\cdots$	$x_h$	$\cdots$	$x_n$		
0	$\cdots$	0	$\cdots$	0	$\bar{c}_{m+1}$		$\bar{c}_h$		$\bar{c}_n$	$\bar{c}_0$	$-z$
1	$\cdots$	0	$\cdots$	0	$\bar{a}_{1,m+1}$	$\cdots$		$\cdots$	$\bar{a}_{1,n}$	$\bar{b}_1$	$x_1$
0		0		0		$\cdots$		$\cdots$		$\cdots$	
0	$\cdots$	1	$\cdots$	0	$\bar{a}_{t,m+1}$	$\cdots$	$\bar{a}_{t,h}$	$\cdots$	$\bar{a}_{t,n}$	$\bar{b}_t$	$x_t$
0		0		0		$\cdots$		$\cdots$		$\cdots$	
0	$\cdots$	0	$\cdots$	1	$\bar{a}_{m,m+1}$	$\cdots$		$\cdots$	$\bar{a}_{m,n}$	$\bar{b}_m$	$x_m$

in cui  $\bar{c}_1, \dots, \bar{c}_n \geq 0$  (ammissibilità duale).

Se  $\bar{b}_1, \dots, \bar{b}_m \geq 0$ , allora il tableau è ottimo

## Metodo del simplesso duale

$x_1$	$\cdots$	$x_t$	$\cdots$	$x_m$	$x_{m+1}$	$\cdots$	$x_h$	$\cdots$	$x_n$		
0	$\cdots$	0	$\cdots$	0	$\bar{c}_{m+1}$		$\bar{c}_h$		$\bar{c}_n$	$\bar{c}_0$	$-z$
1	$\cdots$	0	$\cdots$	0	$\bar{a}_{1,m+1}$	$\cdots$		$\cdots$	$\bar{a}_{1,n}$	$\bar{b}_1$	$x_1$
0		0		0		$\cdots$		$\cdots$		$\cdots$	
0	$\cdots$	1	$\cdots$	0	$\bar{a}_{t,m+1}$	$\cdots$	$\bar{a}_{t,h}$	$\cdots$	$\bar{a}_{t,n}$	$\bar{b}_t$	$x_t$
0		0		0		$\cdots$		$\cdots$		$\cdots$	
0	$\cdots$	0	$\cdots$	1	$\bar{a}_{m,m+1}$	$\cdots$		$\cdots$	$\bar{a}_{m,n}$	$\bar{b}_m$	$x_m$

in cui  $\bar{c}_1, \dots, \bar{c}_n \geq 0$  (ammissibilità duale)

Se  $\bar{b}_1, \dots, \bar{b}_m \geq 0$ , allora il tableau è ottimo

## Metodo del simplesso duale

Se esiste un valore  $\bar{b}_t < 0$  ci sono due casi:

caso 1:  $\bar{a}_{tj} \geq 0, j = 1, \dots, n$

si ha  $\sum_{j=1}^n \bar{a}_{tj} x_j \geq 0$  per ogni  $\mathbf{x} \geq \mathbf{0}$

quindi, l'equazione associata alla riga  $t$  del tableau non può essere soddisfatta: problema **inammissibile**

caso 2 esiste un valore  $\bar{a}_{th} < 0$

facendo PIVOT sull'elemento  $(t, h)$  il termine  $\bar{b}_t$  diventa positivo

[si osservi che abbiamo così scelto la variabile uscente, che può essere una qualsiasi  $x_i$  in base per cui  $\bar{b}_i < 0$ ]

## Scelta della variabile entrante

L'operazione di PIVOT calcola i nuovi valori in riga 0:

$$\tilde{c}_j := \bar{c}_j - \frac{\bar{c}_h}{\bar{a}_{th}} \bar{a}_{tj}, \quad j = 1, \dots, n$$

$$\tilde{c}_0 = \bar{c}_0 - \frac{\bar{c}_h}{\bar{a}_{th}} \bar{b}_t$$

Per mantenere l'ammissibilità duale, si deve imporre  $\tilde{c}_j \geq 0$ ,  
cioè [ricordate che  $\bar{a}_{th} < 0$ ]

$$\bar{c}_j \geq \frac{\bar{c}_h}{\bar{a}_{th}} \bar{a}_{tj} = \frac{\bar{c}_h}{-|\bar{a}_{th}|} \bar{a}_{tj}, \quad j = 1, \dots, n$$

essendo  $\bar{c}_j \geq 0$ , questo è sempre vero se  $\bar{a}_{tj} \geq 0$

## Scelta della variabile entrante

$x_1$	$\cdots$	$x_t$	$\cdots$	$x_m$	$x_{m+1}$	$\cdots$	$x_h$	$\cdots$	$x_n$		
0	$\cdots$	0	$\cdots$	0	$\bar{c}_{m+1}$		$\bar{c}_h$		$\bar{c}_n$	$\bar{c}_0$	$-z$
1	$\cdots$	0	$\cdots$	0	$\bar{a}_{1,m+1}$	$\cdots$		$\cdots$	$\bar{a}_{1,n}$	$b_1$	$x_1$
0		0		0		$\cdots$		$\cdots$		$\cdots$	
0	$\cdots$	1	$\cdots$	0	$\bar{a}_{t,m+1}$	$\cdots$	$\bar{a}_{t,h}$	$\cdots$	$\bar{a}_{t,n}$	$\bar{b}_t$	$x_t$
0		0		0		$\cdots$		$\cdots$		$\cdots$	
0	$\cdots$	0	$\cdots$	1	$\bar{a}_{m,m+1}$	$\cdots$		$\cdots$	$\bar{a}_{m,n}$	$\bar{b}_m$	$x_m$

se invece  $\bar{a}_{tj} < 0$ , allora la condizione diventa

$$\bar{c}_j \geq \frac{\bar{c}_h}{-|\bar{a}_{th}|} (-|\bar{a}_{tj}|) \implies \frac{\bar{c}_j}{|\bar{a}_{tj}|} \geq \frac{\bar{c}_h}{|\bar{a}_{th}|}$$

quindi, la variabile entrante  $h$  è individuata da

$$h := \arg \min_{j=1, \dots, n} \left\{ \frac{\bar{c}_j}{|\bar{a}_{tj}|} : \bar{a}_{tj} < 0 \right\}$$

## Convergenza

La variazione del valore della funzione obiettivo causata dall'operazione di PIVOT è

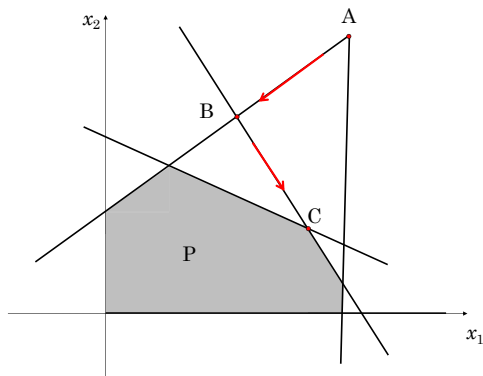
$$\tilde{z} - z = \bar{c}_0 - \tilde{c}_0 = \bar{c}_h \frac{\bar{b}_t}{\bar{a}_{th}} = \bar{c}_h \left| \frac{\bar{b}_t}{\bar{a}_{th}} \right| \geq 0$$

quindi, se  $\bar{c}_h \neq 0$ , cioè in assenza di *degenerazione duale*, il valore della soluzione "più che ottima" peggiora ad ogni iterazione

In presenza di degenerazione duale, la convergenza è garantita dall'applicazione di regole di pivoting anticiclaggio, ad esempio la regola di Bland.

## Interpretazione geometrica

Geometricamente, invece di esplorare i vertici, il metodo parte da soluzioni di base NON ammissibili "più che ottime" e procede avvicinandosi verso soluzioni di base ammissibili





## Esempio

$$\min 3x_1 + 4x_2 + 5x_3$$

s.t.

$$2x_1 + 2x_2 + x_3 \geq 6$$

$$x_1 + 2x_2 + 3x_3 \geq 5$$

$$x_1, x_2, x_3 \geq 0$$

$$\min 3x_1 + 4x_2 + 5x_3$$

s.t.

$$2x_1 + 2x_2 + x_3 - x_4 = 6$$

$$x_1 + 2x_2 + 3x_3 - x_5 = 5$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 \geq 0$$

da cui il tableau:

3	4	5	0	0	0
2	2	1	-1	0	6
1	2	3	0	-1	5

applicando il simplesso primale si eseguirebbe la FASE I

## Esempio

Invece, cambiando segno alle righe si ottiene un tableau iniziale per il simplesso duale

3	4	5	0	0	0
-2	-2	-1	1	0	-6
-1	-2	-3	0	1	-5

scegliamo  $x_4$  (riga  $t = 1$ )  
come var. uscente

var entrante: consideriamo i valori  $\bar{a}_{tj} < 0$  e, dovendo mantenere l'ammissibilità duale (cioè  $\bar{c} \geq 0$ ) scegliamo la colonna  $h$  per cui:

$$h = \arg \min \left\{ \frac{\bar{c}_j}{|\bar{a}_{tj}|} : j \in \{1, \dots, n\}, \bar{a}_{tj} < 0 \right\}$$

quindi

$$h = \arg \min \left\{ \frac{\bar{c}_1}{|\bar{a}_{11}|} = \frac{3}{2}, \quad \frac{\bar{c}_2}{|\bar{a}_{12}|} = 2, \quad \frac{\bar{c}_3}{|\bar{a}_{13}|} = 5 \right\} = 1$$

## Esempio (cont.)

eseguiamo il *PIVOT*(1, 1) ottenendo il nuovo tableau:

0	1	7/2	3/2	0	-9
1	1	1/2	-1/2	0	3
0	-1	-5/2	-1/2	1	-2

l'unica riga con  $\bar{b}_t < 0$  è  $t = 2$ , cioè,  $x_5$  è la **variabile uscente**

per la **variabile entrante** si ha:

$$h = \arg \min \left\{ \frac{\bar{c}_2}{|\bar{a}_{22}|} = 1, \quad \frac{\bar{c}_3}{|\bar{a}_{23}|} = \frac{7}{5}, \quad \frac{\bar{c}_4}{|\bar{a}_{24}|} = 3 \right\} = 2$$

## Esempio (cont.)

eseguiamo quindi il *PIVOT*(2, 2) ottenendo il nuovo tableau:

0	0	1	1	1	-11
1	0	-2	-1	1	1
0	1	5/2	1/2	-1	2

soluzione  $(1, 2, 0, 0, 0)$  ammissibile primale  $\implies$  ottima

## Se aggiungessimo un vincolo?

supponiamo adesso di aggiungere il vincolo

$$3x_1 + x_2 + x_3 \leq 4$$

che NON è soddisfatto dalla soluzione ottima.

Aggiungendo la slack è possibile includerlo nel tableau:

0	0	1	1	1	0	-11
1	0	-2	-1	1	0	1
0	1	5/2	1/2	-1	0	2
3	1	1	0	0	1	4

## Di nuovo simplesso duale...

mettendo in forma canonica (con la slack in base), si ottiene:

0	0	1	1	1	0	-11
1	0	-2	-1	1	0	1
0	1	5/2	1/2	-1	0	2
0	0	9/2	5/2	-2	1	-1

essendo  $\bar{b}_3 < 0$  non abbiamo ammissibilità primale. Applicando nuovamente il simplesso duale si individua l'elemento di pivot (3,5) e il nuovo tableau (ottimo):

0	0	13/4	9/4	0	1/2	-23/2
1	0	1/4	1/4	0	1/2	1/2
0	1	1/4	-3/4	0	-1/2	5/2
0	0	-9/4	-5/4	1	-1/2	1/2

nuova sol. ottima  
(1/2, 5/2, 0, 0, 1/2, 0)