

# Il metodo del simplesso

- ▶ implementazione matriciale
- ▶ implementazione "tableau"

rif. Fi 3.2;

# Test di ottimalità

## Test\_Opt

Input:  $\mathbf{B}^{-1}$

Output:  $\bar{\mathbf{c}}, opt \in \{true, false\}$

---

INIT.  $opt := false$

$$\mathbf{u}^T = \mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1}$$

$$\bar{\mathbf{c}}_F^T := \mathbf{c}_F^T - \mathbf{u}^T F$$

TEST **if**  $\bar{\mathbf{c}}_F \geq \mathbf{0}$  **then**  $opt := true$

# Test di illimitatezza

## Test\_Illim

Input:  $\mathbf{B}^{-1}$ , indice  $h \notin \{B(1), \dots, B(m)\}$

Output:  $\bar{\mathbf{A}}_h = \mathbf{B}^{-1} \mathbf{A}_h$ ,  $illim \in \{true, false\}$

---

INIT.  $illim := false$

calcola  $\bar{\mathbf{A}}_h = \mathbf{B}^{-1} \mathbf{A}_h$

TEST **if**  $\bar{a}_{ih} \leq 0, i \in \{1, \dots, m\}$  **then**  $illim := true$

# Metodo del Simplexso (forma matriciale)

Input:  $\mathbf{A}, \mathbf{b}, \mathbf{c}, \mathbf{B} = [\mathbf{A}_{B(1)}, \dots, \mathbf{A}_{B(m)}]$  (base ammissibile iniziale)

Output:  $\mathbf{x}$  sol. ottima **OR**  $illim = true$

---

INIT.  $illim := false, opt := false$

MAIN LOOP **while** ( $illim = false$  **and**  $opt = false$ )  
calcola  $\mathbf{B}^{-1}$

**Test\_Opt**( $\mathbf{B}^{-1}$ )  $\rightarrow \bar{\mathbf{c}}, opt$

**if** ( $opt = true$ ) **then return**  $\begin{bmatrix} \mathbf{x}_B \\ \mathbf{x}_F \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{B}^{-1}\mathbf{b} \\ \mathbf{0} \end{bmatrix}$

VAR. IN **else** scegli  $h \notin \{B(1), \dots, B(m)\}$  con  $\bar{c}_h < 0$

**Test\_Illim**( $\mathbf{B}^{-1}, h$ )  $\rightarrow \bar{\mathbf{A}}_h, illim$

**if** ( $illim = true$ ) **then** "STOP: prob. illimitato"  
**else**

VAR. OUT calcola  $t := \arg \min_{i \in \{1, \dots, m\}} \{\bar{b}_i / \bar{a}_{ih} : \bar{a}_{ih} > 0\}$

UPDATE  $\mathbf{B}$   $B(t) := h$

END LOOP **end\_while**

## Esempio

$$\begin{aligned} & \min -3x_1 + 2x_2 + 4x_3 \\ \text{s.t.} & \\ & -x_1 - x_2 + 2x_3 + x_4 = 1 \\ & x_1 - 2x_2 + x_3 + x_5 = -1 \\ & x_1, x_2, x_3, x_4, x_5 \geq 0 \end{aligned}$$

**Iter 1.**

$$\mathbf{B}^{-1} = \begin{bmatrix} 1/3 & -2/3 \\ 2/3 & -1/3 \end{bmatrix}$$

base iniziale:

$$\begin{aligned} B(1) &= 2, B(2) = 3 \\ \mathbf{B} &= [\mathbf{A}_2, \mathbf{A}_3] = \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

**sb**a di partenza:

$$\begin{bmatrix} \mathbf{x}_2 \\ \mathbf{x}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 & -2/3 \\ 2/3 & -1/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

# Esempio

## Test\_Opt

$$\mathbf{u}^T = [2 \quad 4] \begin{bmatrix} 1/3 & -2/3 \\ 2/3 & -1/3 \end{bmatrix} = [10/3 \quad -8/3]$$

$$\bar{c}_1 = -3 - [10/3 \quad -8/3] \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} = 3$$

$$\bar{c}_4 = 0 - [10/3 \quad -8/3] \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = -10/3$$

$$\bar{c}_5 = 0 - [10/3 \quad -8/3] \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = 8/3$$

$opt = false \implies$  sceglie var. entrante  $x_4$

## Test\_Illim

$$\bar{\mathbf{b}} = \begin{bmatrix} 1/3 & -2/3 \\ 2/3 & -1/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \bar{\mathbf{A}}_4 = \begin{bmatrix} 1/3 & -2/3 \\ 2/3 & -1/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 \\ 2/3 \end{bmatrix}$$

$illim = false \implies$  sceglie var. uscente  $x_t$

$$\begin{cases} \frac{\bar{b}_1}{\bar{a}_{14}} = 3 \\ \frac{\bar{b}_2}{\bar{a}_{24}} = 3/2 = \theta \end{cases} \implies t = 2, x_{B(2)} = x_3 \text{ var. uscente}$$

## Esempio

nuova base

$$\mathbf{B} = [\mathbf{A}_2, \mathbf{A}_4] \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -2 & 0 \end{bmatrix}$$

**Iter 2.**

$$\mathbf{B}^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & -1/2 \\ 1 & -1/2 \end{bmatrix}$$

**Test\_Opt**

$$\mathbf{u}^T = [2 \quad 0] = \begin{bmatrix} 0 & -1/2 \\ 1 & -1/2 \end{bmatrix} = [0 \quad -1]$$

$$\bar{c}_1 = -3 - [0 \quad -1] \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} = -2$$

$$\bar{c}_3 = 4 - [0 \quad -1] \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} = 5$$

$$\bar{c}_5 = 0 - [0 \quad -1] \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = 1$$

$opt = false \implies$  sceglie **var. entrante**  $x_1$

# Esempio

## Test\_Illim

$$\bar{\mathbf{A}}_1 = \begin{bmatrix} 0 & -1/2 \\ 1 & -1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/2 \\ -3/2 \end{bmatrix}$$

*illim = true*  $\implies$  **STOP: problema illimitato**

## Questioni da definire

- ▶ correttezza e convergenza del Metodo del Simplexso
- ▶ individuazione della base iniziale
- ▶ implementazioni efficienti

## Il *tableau* del Simplexso

memorizziamo il problema in un *tableau*:

$\mathbf{c}_B^T$	$\mathbf{c}_F^T$	0
$\mathbf{B}$	$\mathbf{F}$	$\mathbf{b}$

e ricostruiamo la rappresentazione rispetto alla base:

$$\mathbf{x}_B = \mathbf{B}^{-1}\mathbf{b} - \mathbf{B}^{-1}\mathbf{F}\mathbf{x}_F$$

$$z = \mathbf{c}_B^T\mathbf{B}^{-1}\mathbf{b} + (\mathbf{c}_F^T - \mathbf{c}_B^T\mathbf{B}^{-1}\mathbf{F})\mathbf{x}_F$$

## Il *tableau* del Simplexso

premultiplichiamo per  $\mathbf{B}^{-1}$

$\mathbf{c}_B^T$	$\mathbf{c}_F^T$	0
$\mathbf{I}$	$\mathbf{B}^{-1}\mathbf{F}$	$\mathbf{B}^{-1}\mathbf{b}$

sottraiamo alla riga 0 la matrice premultiplicata per  $\mathbf{c}_B^T$

$\mathbf{c}_B^T - \mathbf{c}_B^T$	$\mathbf{c}_F^T - \mathbf{c}_B^T\mathbf{B}^{-1}\mathbf{F}$	$-\mathbf{c}_B^T\mathbf{B}^{-1}\mathbf{b}$
$\mathbf{I}$	$\mathbf{B}^{-1}\mathbf{F}$	$\mathbf{B}^{-1}\mathbf{b}$

## Il *tableau* del Simplexso

otteniamo quindi:

	$\mathbf{0}^T$	$\mathbf{c}_F^T - \mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1} \mathbf{F} = \bar{\mathbf{c}}_F$	$-\mathbf{c}_B^T \mathbf{B}^{-1} \mathbf{b}$
$x_{B(1)}$	$\mathbf{I}$	$\mathbf{B}^{-1} \mathbf{F} = \bar{\mathbf{F}}$	$\mathbf{B}^{-1} \mathbf{b} = \bar{\mathbf{b}}$
$\vdots$			
$x_{B(m)}$			

tableau in **forma canonica** rispetto alla base  $\mathbf{B}$

# Implementazione Tableau

Input:  $\mathbf{A}, \mathbf{b}, \mathbf{c}, \mathbf{B} = [\mathbf{A}_{B(1)}, \dots, \mathbf{A}_{B(m)}]$

Output:  $\mathbf{x}$  sol. ottima **OR**  $illim = true$

---

INIT.  $illim := false, opt := false$

costruisce il tableau iniziale in forma canonica

MAIN LOOP **while** ( $illim = false$  **and**  $opt = false$ )

ROW 0 **if** ( $\bar{c}_j \geq 0, j \in F$ ) **then return**  $\begin{bmatrix} \bar{\mathbf{x}}_B \\ \bar{\mathbf{x}}_F \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{\mathbf{b}} \\ \mathbf{0} \end{bmatrix}$

VAR. IN **else** scegli  $h \notin \{B(1), \dots, B(m)\}$  con  $\bar{c}_h < 0$

COL  $h$  **if** ( $\bar{a}_{ih} \leq 0, i = 1, \dots, m$ ) **then "STOP: prob. illimitato"**  
**else**

VAR. OUT calcola  $t := \arg \min_{i \in \{1, \dots, m\}} \{\bar{b}_i / \bar{a}_{ih} : \bar{a}_{ih} > 0\}$

UPDATE  $\mathbf{B}$   $PIVOT(t, h)$

END LOOP **end\_while**

## *PIVOT*( $t, h$ )

È la procedura che ci consente di aggiornare la base  $\mathbf{B}$  facendo entrare  $x_h$  ed uscire  $x_{B(t)}$ .

Consiste nel ricavare la variabile  $x_h$  dalla riga  $t$  e nel sostituire la sua espressione nelle altre righe.

Equivale alla seguente sequenza di operazioni sul tableau:

- ▶  $[\text{riga } 0] := [\text{riga } 0] - \frac{\bar{c}_h}{a_{th}} \cdot [\text{riga } t]$
- ▶  $[\text{riga } i] := [\text{riga } i] - \frac{\bar{a}_{ih}}{a_{th}} \cdot [\text{riga } t]$
- ▶  $[\text{riga } t] := [\text{riga } t] / \bar{a}_{th}$  (normalizza la riga  $t$ )

$\bar{a}_{th}$  è detto **elemento di pivot**

## Esempio

$$\min -2x_1 - 5x_2 - x_3$$

s.t.

$$x_1 + 3x_2 + x_4 = 4$$

$$5x_2 + x_3 + x_5 = 5$$

$$2x_1 + 4x_2 + x_3 + x_6 = 6$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \geq 0$$

- 2	- 5	- 1	0	0	0	0	
1	3	0	1	0	0	4	$x_4$
0	5	1	0	1	0	5	$x_5$
2	4	1	0	0	1	6	$x_6$

tableau già in forma canonica

# Esempio

iter 1

- 2	- 5	- 1	0	0	0	0	
1	3	0	1	0	0	4	$x_4$
0	5	1	0	1	0	5	$x_5$
2	4	1	0	0	1	6	$x_6$

var entrante  $x_2$

$$t = \arg \min \{4/3, 1, 6/4\} = 2$$

$\implies$  var uscente  $x_5$

*PIVOT*( $t = 2, h = 2$ ):

- ▶ [riga 0] := [riga 0] - (-5/5) · [riga 2]
- ▶ [riga 1] := [riga 1] - 3/5 · [riga 2]
- ▶ [riga 3] := [riga 3] - 4/5 · [riga 2]
- ▶ [riga 2] := [riga 2]/5 (normalizza la riga  $t = 2$ )

# Esempio

iter 2

-2	0	0	0	1	0	5	
1	0	-3/5	1	-3/5	0	1	$x_4$
0	1	1/5	0	1/5	0	1	$x_2$
2	0	1/5	0	-4/5	1	2	$x_6$

var entrante  $x_1$

$$t = \arg \min \{1, 2/2\} = 3$$

$\implies$  var uscente  $x_6$

*PIVOT*( $t = 3, h = 1$ ):

- ▶ [riga 0] := [riga 0] - (-2/2) · [riga 3]
- ▶ [riga 1] := [riga 1] - 1/2 · [riga 3]
- ▶ [riga 2] := [riga 3] - 0/2 · [riga 3]
- ▶ [riga 3] := [riga 3]/2 (normalizza la riga  $t = 3$ )

## Esempio

**iter 3**

0	0	1/5	0	1/5	1	7	
0	0	-7/10	1	-1/5	-1/2	0	$x_4$
0	1	1/5	0	1/5	0	1	$x_2$
1	0	1/10	0	-2/5	1/2	1	$x_1$

$$\bar{\mathbf{c}} \geq \mathbf{0} \implies \mathbf{x}^T = [ 1 \quad 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 ]$$

**soluzione ottima** di valore  $-7$