

Algoritmi e Strutture Dati

Capitolo 12

Minimo albero ricoprente:

Algoritmo di Kruskal (*)

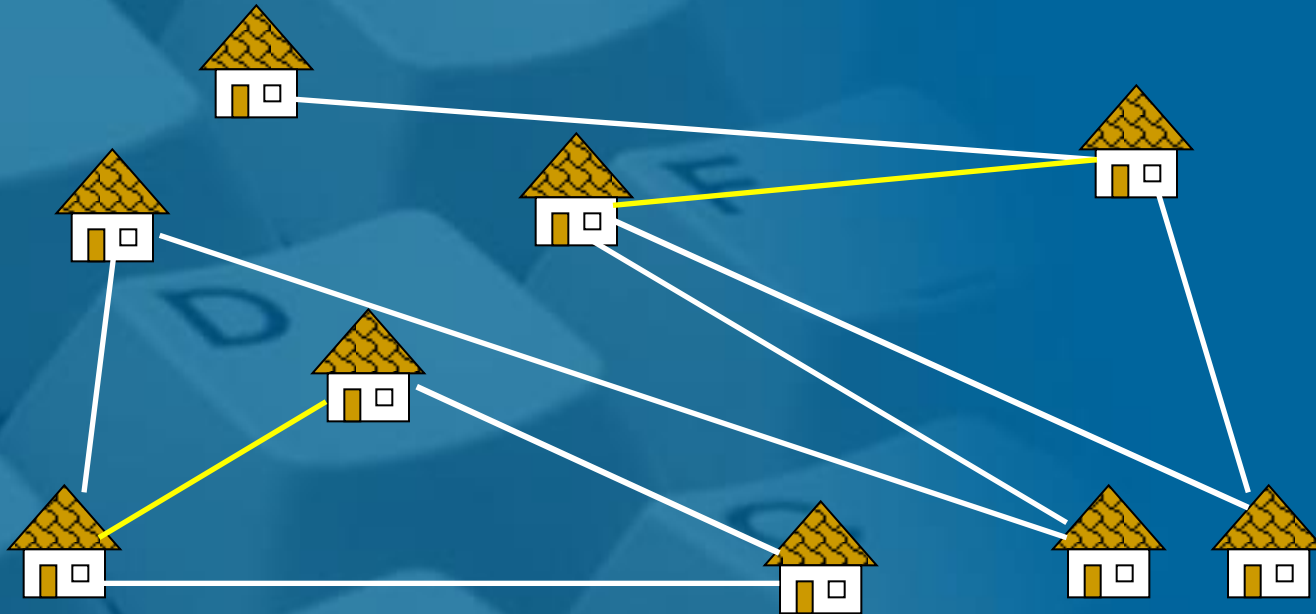
Progettare una rete stradale

Supponiamo di dover progettare una rete stradale in cui il costo di costruzione di un collegamento tra due abitazioni è direttamente proporzionale alla distanza fisica (euclidea) tra di esse.

Requisito minimo: connettività tra tutte le abitazioni.

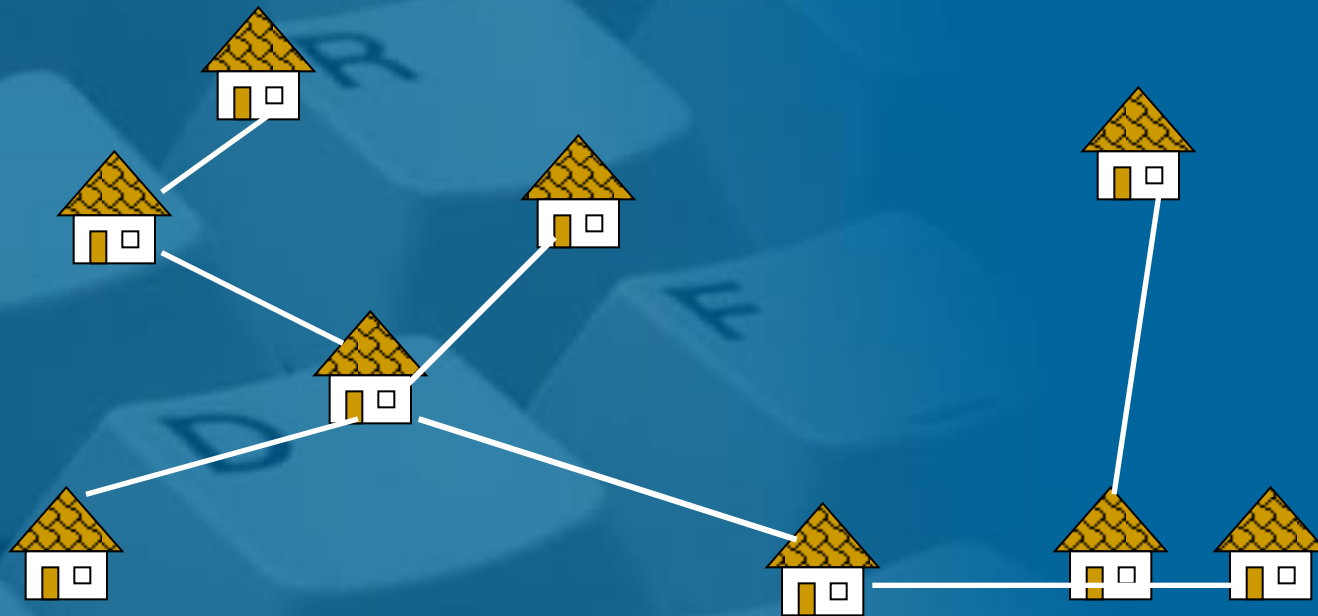


Una soluzione costosa



Usa molti archi, alcuni dei quali sono **ridondanti** (ovvero, potrebbero essere eliminati senza violare la connettività). Inoltre, ad occhio, gli archi usati sono molto lunghi e quindi costosi.

Una soluzione ottima



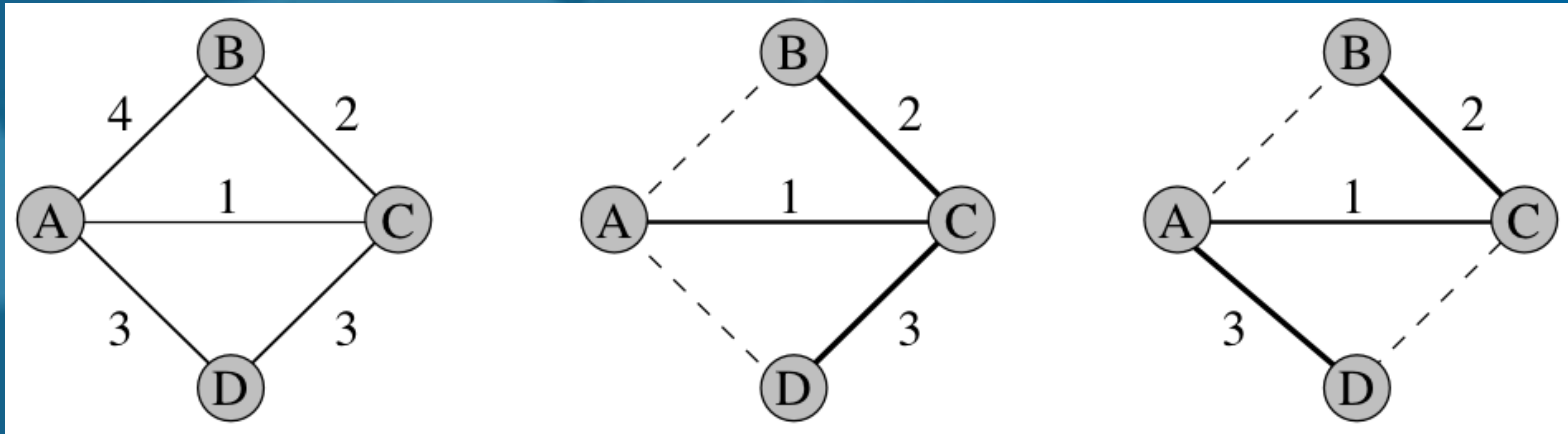
Usa il **minimo numero** di archi (pari al numero di abitazioni meno 1), e la loro **lunghezza complessiva è minima** (fidatevi!). In termini teorici, è un **minimo albero ricoprente** del **grafo completo euclideo** avente per **nodi** le abitazioni, e per **pesi degli archi** la distanza euclidea tra i relativi estremi.

Definizioni

- Sia $G=(V,E,w)$ un grafo **non orientato**, connesso e pesato (**pesi reali**). Il peso degli archi rappresenta un generica funzione di **costo** sugli archi.
- Un **albero ricoprente** di G è un sottografo $T=(V,E'\subseteq E)$ di G tale che:
 - T è un albero;
 - T contiene tutti i vertici di G .
- Il **costo** dell'albero $w(T)$ è la somma dei pesi degli archi appartenenti all'albero.
- Un **minimo albero ricoprente** (MAR) di G è un albero ricoprente di G avente **costo minimo**.

Esempi

Il **minimo albero ricoprente** non è necessariamente unico



Algoritmi che presenteremo

- Algoritmo di Kruskal (1956): $O(m \log n)$
- Algoritmo di Prim (1957): $O(m + n \log n)$
- Algoritmo di Borůvka (1926) : $O(m \log n)$

Proprietà dei minimi alberi ricoprenti

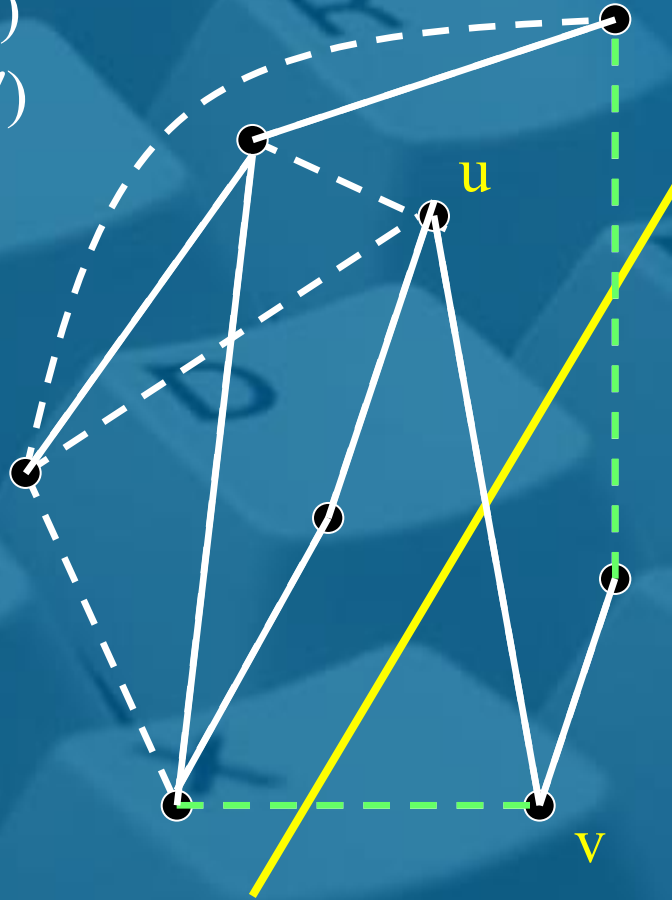
La tecnica golosa (o greedy)

- Gli algoritmi che studieremo per il calcolo del MAR faranno tutti uso della cosiddetta **tecnica golosa (greedy)**
- La **tecnica golosa** si applica principalmente a **problemi di ottimizzazione** in cui, dato in input un insieme di **elementi**, bisogna scegliere un sottoinsieme di essi per costruire una soluzione il cui costo **minimizzi o massimizzi** una certa funzione obiettivo
- Il paradigma dell'algoritmo goloso è il seguente: inizialmente ordina gli elementi in input in base ad un **criterio di appetibilità** (da cui il termine goloso), e poi ripete le seguenti operazioni:
 - Ad ogni fase **i**, la soluzione viene accresciuta selezionando l'**i**-esima componente della stessa: tale componente, tra tutte quelle ammissibili, risulta la migliore in questo momento rispetto al criterio di appetibilità;
 - Una volta fatta la scelta per la **i**-esima componente, si aggiornano (eventualmente) le appetibilità degli elementi rimanenti, e si passa a considerare le scelte successive, senza più tornare sulla decisione presa.
- Come per la **programmazione dinamica**, anche in questo caso la tecnica può funzionare solo se il problema gode della proprietà di **sottostruttura ottima** (sebbene questa sia una condizione necessaria, ma non sufficiente)
- Esempio di algoritmo greedy: **Dijkstra**

Tagli e cicli

- Nel caso del MAR, i vari algoritmi golosi si baseranno sulla valutazione del peso degli archi nei **tagli** e nei **cicli** del grafo:
 1. Dato un grafo non orientato $G=(V,E)$, un **taglio** $C=(X,Y)$ in G è una partizione dei vertici V in due insiemi (disgiunti): X e $Y=V\setminus X$.
 2. Ricordiamo inoltre che, dato un grafo non orientato $G=(V,E)$, un **ciclo** in G è un cammino **semplice chiuso** $\langle v_0, v_1, v_2, \dots, v_k, v_0 \rangle$ in G , in cui cioè non ci sono ripetizioni di vertici a parte il primo e l'ultimo

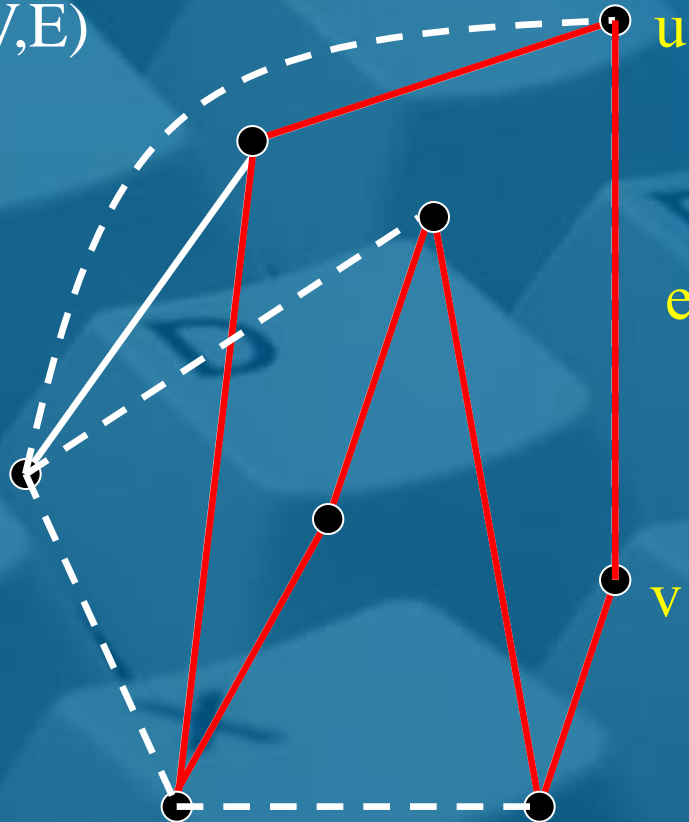
Tagli e alberi ricoprenti

 $G=(V,E)$
 $T=(V,E')$


La rimozione di un arco (u,v) da un albero ricoprente T di G induce un **taglio** in G , ovvero quello indotto dai due sottoalberi in cui si partiziona T ; gli **archi colorati in verde** vengono detti **archi di attraversamento** del taglio, in quanto hanno i due estremi ciascuno in un insieme della partizione definita dal taglio

Cicli e alberi ricoprenti

$T=(V,E)$



Aggiungendo un arco $e=(u,v)$ ad un albero ricoprente T di G individuo un **ciclo** in G (il cosiddetto **ciclo fondamentale** di e rispetto a T) costituito da $e=(u,v)$ e dall'**unico** cammino semplice in T che congiunge u e

Un approccio “goloso”

- Costruiremo un minimo albero ricoprente un arco alla volta, effettuando scelte localmente “golose”.
Intuitivamente:
 - includeremo nella soluzione archi di costo piccolo che attraversano tagli di G
 - escluderemo dalla soluzione archi di costo elevato che appartengono a cicli in G
- Formalizzeremo il processo come un processo di colorazione degli archi del grafo:
 - **archi blu**: inclusi nella soluzione
 - **archi rossi**: esclusi dalla soluzione

Regola del taglio (regola blu)

Scegli un taglio in G , e tra tutti gli archi che attraversano il taglio, scegline uno di costo minimo e **coloralo di blu**.

Infatti, ogni albero ricoprente G deve contenere almeno un arco che attraversa il taglio (per garantire la connettività), e dimostreremo che è corretto scegliere quello di costo minimo.

Regola del ciclo (**regola rossa**)

Scegli un ciclo in G , e tra tutti gli archi che appartengono al ciclo, scegline uno di costo massimo e **coloralo di rosso**.

Infatti, ogni albero ricoprente G deve escludere almeno un arco del ciclo (per garantire l'aciclicità), e dimostreremo che è corretto eliminare quello di costo massimo.

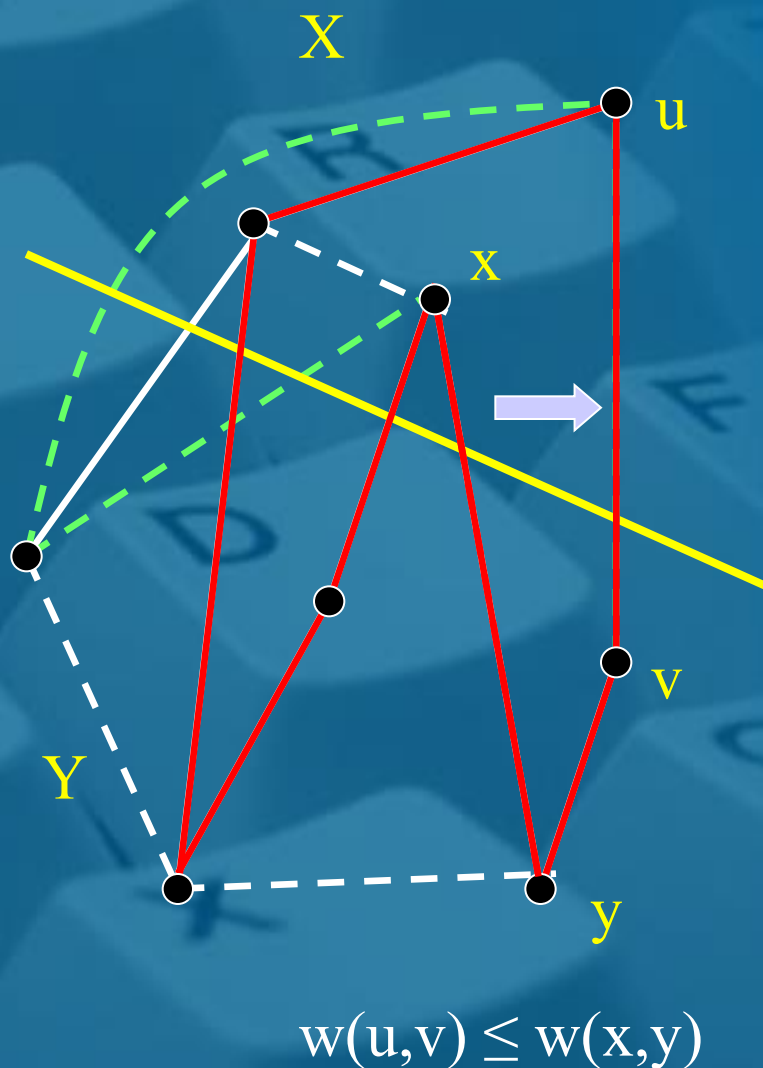
L'approccio “goloso”

- L'approccio goloso applica una delle due regole colorando un arco ad ogni passo, finché **tutti** gli archi sono colorati; quando un arco assume un colore, lo mantiene per sempre
- Dimostreremo che ad ogni passo del processo di colorazione degli archi, **esiste sempre un minimo albero ricoprente di G che conterrà tutti gli archi che sono stati finora colorati di blu, e non conterrà nessun arco che invece è stato colorato di rosso.** Quindi, alla fine del processo di colorazione, se abbiamo colorato esattamente $n-1$ archi di blu, avremo ottenuto un MAR di G .
- A seconda della scelta della regola da applicare e del taglio/ciclo usato ad ogni passo, si ottengono dal metodo goloso diversi algoritmi con diversi tempi di esecuzione

Teorema dei tagli (regola blu)

Teorema: Dato il grafo $G=(V,E,w)$ non orientato e pesato, e dato un **taglio** $C=(X,Y)$ in G , un arco $e=(u,v)$ di peso minimo che attraversa il taglio C appartiene sempre ad **un qualche** MAR di G .

Dim. (per assurdo): Supponiamo per assurdo che e non appartenga ad alcun MAR di G . Sia $T=(V,E')$ un qualsiasi MAR di G , e consideriamo il taglio C in T .



Aggiungendo l'arco $e=(u,v)$ di costo minimo che attraversa $C=(X,Y)$ a T , ottengo un **ciclo** in T , e tale ciclo contiene almeno un arco di T che attraversa il taglio.

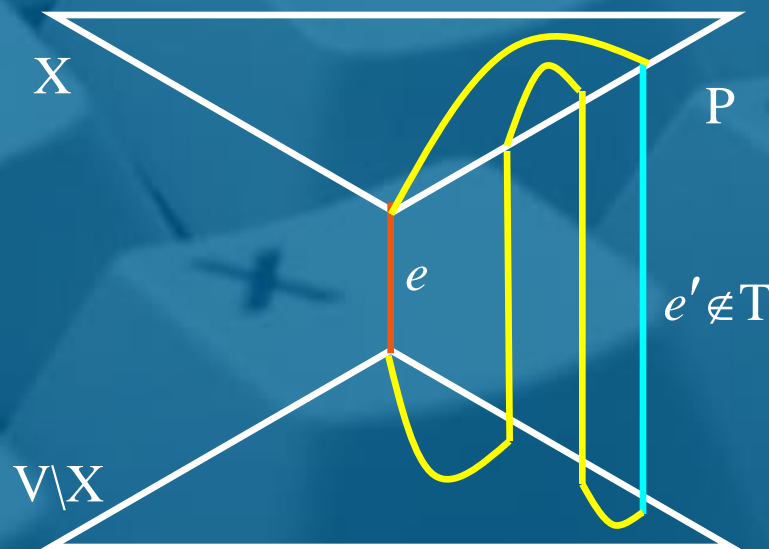
Allora, l'albero T' ottenuto da T sostituendo uno **qualsiasi** di tali archi con l'arco (u,v) , è un albero ricoprente di G **non più pesante** di T , che per ipotesi era un MAR $\Rightarrow T'$ è un MAR di G e (u,v) gli appartiene \Rightarrow contraddizione!



Teorema dei cicli (**regola rossa**)

Teorema: Sia $G=(V,E,w)$ un grafo non orientato e pesato, sia e l'arco **strettamente più pesante** di un qualsiasi ciclo in G . Allora e non può appartenere ad un MAR di G .

Dim. (per assurdo): Sia e l'arco più pesante in un ciclo $C=\{e\} \cup P$, e supponiamo per assurdo che $e \in T$, un MAR di G . Allora, sovrapponendo P a T esisterà almeno un arco e' di P che non appartiene a T e che attraversa il taglio indotto dalla rimozione di e da T (perché altrimenti T non sarebbe aciclico):



Sia $T' = T \setminus \{e\} \cup \{e'\}$.

Ovviamente, T' è un albero ricoprente G . Inoltre,

$w(e') < w(e) \Rightarrow w(T') < w(T)$

$\Rightarrow T$ non è un MAR di $G!$



Teorema dei cicli (versione estesa)

Teorema: Sia $G=(V,E,w)$ un grafo non orientato e pesato, sia e l'arco ~~strettamente~~ più pesante di un qualsiasi ciclo in G . Allora esiste almeno un MAR di G che non contiene e .

Dim. Esercizio.

Algoritmo di Kruskal (1956)

Strategia

- Mantiene una foresta di alberi disgiunti, che all'inizio consiste degli **n** vertici del grafo, e che alla fine consisterà di un unico albero, ovvero un MAR del grafo
- Ordina gli archi **in ordine non decrescente di costo**, e per ogni arco, preso in quest'ordine, applica il seguente passo:
 1. se gli estremi dell'arco **appartengono a due alberi diversi della foresta**, applica la **regola del taglio** e aggiorna la soluzione **aggiungendo l'arco alla foresta** (e quindi unendo i due alberi relativi);
 2. se invece **entrambi gli estremi appartengono allo stesso albero**, applica la **regola del ciclo** ed **estromettilo dalla soluzione** (in sostanza lasciando inalterata la foresta)
- I vertici della foresta sono mantenuti tramite una struttura dati **union-find** (ove due nodi appartenenti allo stesso albero apparterranno allo stesso insieme)

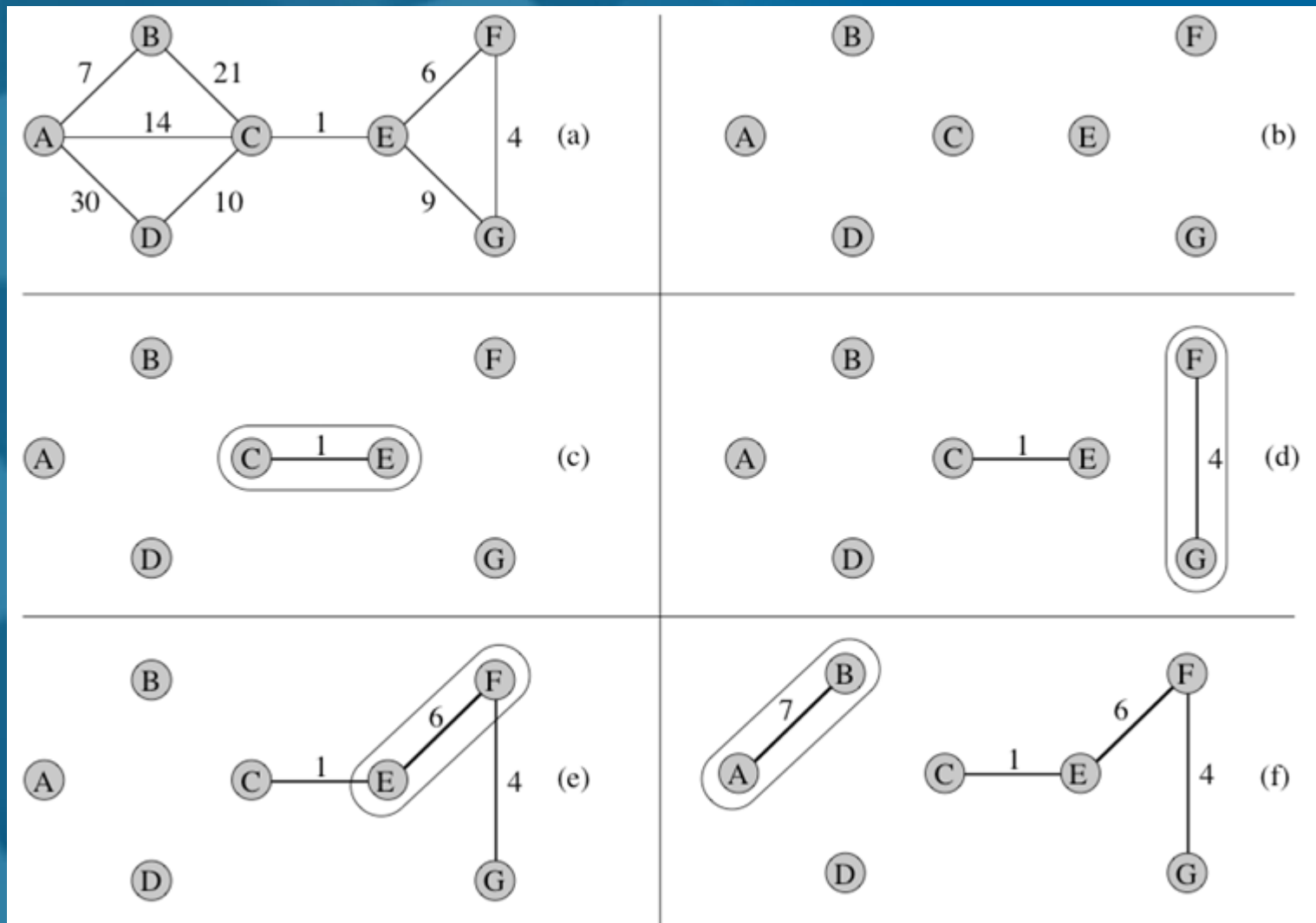
Pseudocodice

algoritmo Kruskal (*grafo* G) \rightarrow *albero*

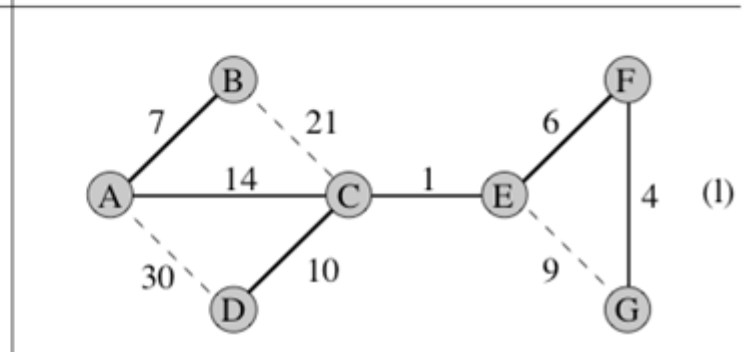
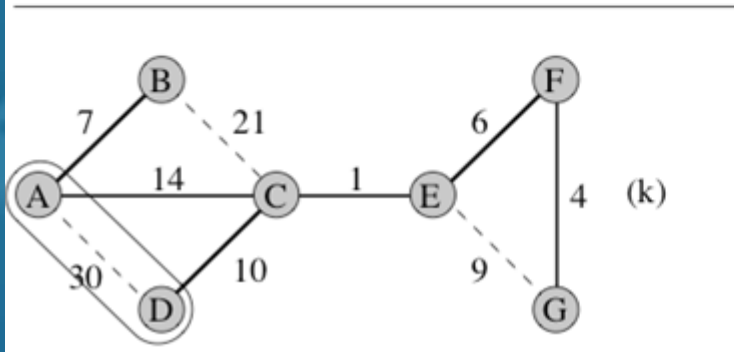
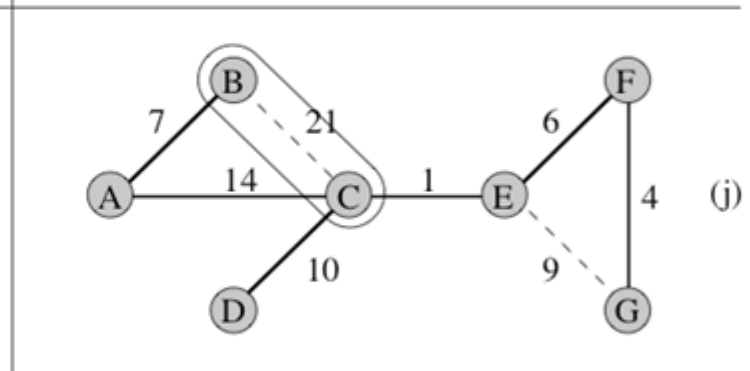
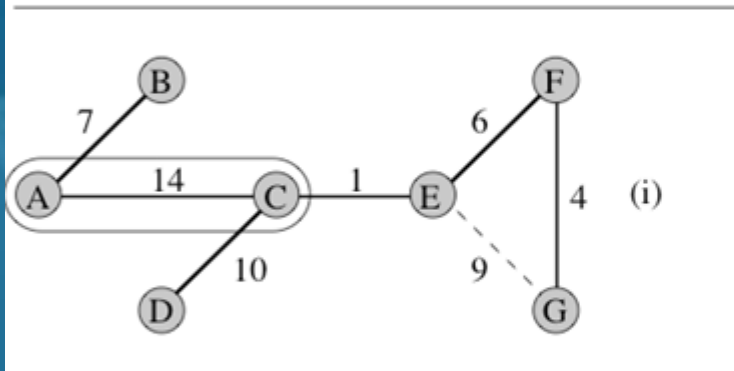
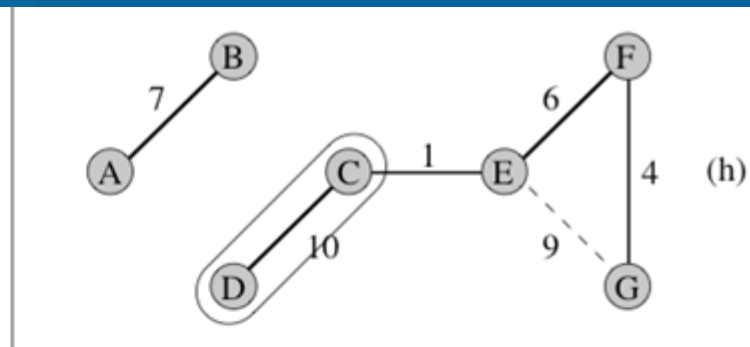
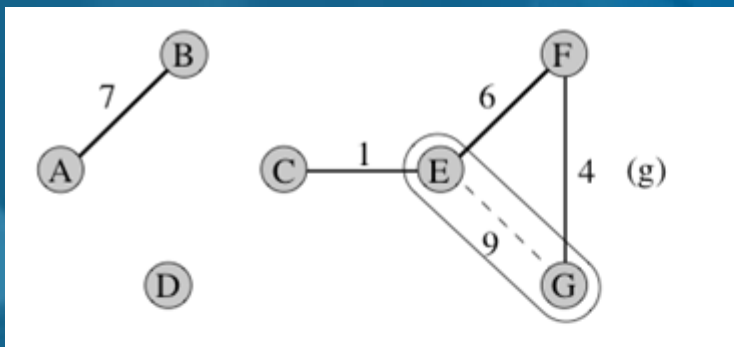
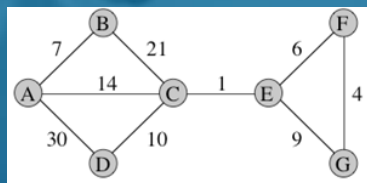
```
1.  UnionFind UF
2.   $T = (V, \phi)$ 
3.  ordina gli archi di  $G = (V, E, w)$  secondo costi non decrescenti
4.  for each ( vertice  $v$  in  $G$  ) do UF.makeSet( $v$ )
5.  for each ( arco  $(x, y)$  in  $G$  in ordine non decrescente di costo ) do
6.       $T_x \leftarrow$  UF.find( $x$ )
7.       $T_y \leftarrow$  UF.find( $y$ )
8.      if (  $T_x \neq T_y$  ) then
9.          UF.union( $T_x, T_y$ )
10.         aggiungi l'arco  $(x, y)$  a  $T$ 
11. return  $T$ 
```

Si noti che durante le operazioni di *Find* abbiamo accesso diretto all'elemento (come avevamo ipotizzato nel problema *Union-Find*) mediante il seguente accorgimento implementativo: durante l'operazione di *Makeset*, ogni elemento viene collegato con un puntatore al corrispondente elemento nella lista di adiacenza nel grafo

Esempio (1/2)



Esempio (2/2)



Analisi della complessità

Dato in input un grafo con m archi ed n nodi, se $T(n,m)$ denota la complessità temporale di Kruskal, si avrà:

- Un **ordinamento** su m elementi (costo $\Theta(m \log m) = O(m \log n^2) = O(m \log n)$, nell'ipotesi che il grafo in input sia rappresentato tramite una **lista di adiacenza**);
- n operazioni di **makeSet** (costo $\Theta(n)$);
- $2m$ operazioni di **find** e $n-1$ operazioni di **union**; sia $T(UF(n,m))$ il costo necessario per eseguire tali operazioni

$$\Rightarrow T(n,m) = O(m \log n + n + T(UF(n,m))) = O(m \log n + T(UF(n,m)))$$

Analisi della complessità

La complessità dipende da come viene risolto $UF(n,m)$:

1. Alberi **QuickFind**: $T(UF(n,m))=O(n^2 + m)=O(n^2)$

$$\Rightarrow T(n,m) = O(m \log n + T(UF(n,m))) = O(m \log n + n^2).$$

2. Alberi **QuickFind con euristica dell'unione bilanciata (*union by size*)**:

$$T(UF(n,m))=O(n \log n + m)$$

$$\Rightarrow T(n,m)=O(m \log n + n \log n + m)=O(m \log n).$$

3. Alberi **QuickUnion**: $T(UF(n,m))=O(n + m \cdot n)=O(m \cdot n)$

$$\Rightarrow T(n,m)=O(m \log n + m \cdot n)=O(m \cdot n).$$

4. Alberi **QuickUnion con euristica dell'unione bilanciata (*union by rank o by size*)**:

$$T(UF(n,m))=O(n + m \log n)=O(m \log n)$$

$$\Rightarrow T(n,m)=O(m \log n + m \log n)=O(m \log n).$$

Analisi della complessità

Il tempo di esecuzione dell'algoritmo di Kruskal è $O(m \log n)$ nel caso peggiore

(Utilizzando un algoritmo di ordinamento ottimo in un grafo rappresentato mediante liste di adiacenza, e gestendo la struttura dati union-find con alberi QuickFind con euristica di unione bilanciata (*union by size*), o alberi QuickUnion con euristica di unione bilanciata (*union by rank* o *by size*))

Domanda di approfondimento

Confrontare le complessità computazionali delle implementazioni di Kruskal con alberi **QuickFind** ed alberi **QuickUnion** (senza euristiche di bilanciamento).